



# Installation und Inbetriebnahme der Ladesteuerung EV Charge Control

Anwenderhandbuch

# Anwenderhandbuch

## Installation und Inbetriebnahme der Ladesteuerung EV Charge Control

UM DE EV-CC-AC1-M3-CBC-RCM-ETH, Revision c02

2018-10-23

Dieses Handbuch ist gültig für:

Bezeichnung	Revision	Artikel-Nr.
EV-CC-AC1-M3-CBC-RCM-ETH	0	1018701
EV-CC-AC1-M3-CBC-RCM-ETH-3G	0	1018702

---

# Inhaltsverzeichnis

1	Zu Ihrer Sicherheit .....	5
1.1	Bestimmungsgerechte Verwendung.....	5
1.2	Sicherheitshinweise.....	5
1.3	Stilllegung und Entsorgung .....	6
2	Eigenschaften der Ladesteuerung .....	7
2.1	Bestelldaten.....	8
2.2	Technische Daten.....	8
2.3	Konformitätserklärung nach 2014/53/EU .....	12
3	Anschlüsse, Anzeigen und Konfigurationsschalter .....	13
3.1	Anschlüsse der Ladesteuerung .....	13
3.2	Bedienelemente und Anzeigen.....	15
3.3	Abmessungen .....	17
4	Montage und Inbetriebnahme .....	19
4.1	Tragschienenmontage.....	20
4.1.1	Montage .....	20
4.1.2	Demontage .....	20
4.2	Anschluss Versorgungsspannung .....	21
4.3	Anschluss Ladeschutz.....	21
4.3.1	Ladeschutz überwachen .....	22
4.4	Anschluss Strommesswandler zur Fehlerstromerkennung.....	23
4.5	Anschluss Fahrzeug-Ladestecker und Infrastruktur-Ladedose.....	24
4.5.1	Fahrzeug-Ladestecker .....	24
4.5.2	Infrastruktur-Ladedose .....	24
4.6	Beschaltung der digitalen Eingänge .....	26
4.7	Beschaltung der digitalen Ausgänge .....	28
4.8	RS-485-Schnittstelle.....	30
4.8.1	Energiezähler anschließen .....	30
4.8.2	RFID-Kartenleser anschließen .....	31
4.9	Mobilfunk-Schnittstelle und OCPP-Backend-Anbindung .....	32
5	Grundlagen Signalkontakte und Ladeabläufe .....	35
5.1	Control-Pilot-Signal.....	35
5.2	Proximity-Signal (Proximity Plug).....	40

6	Statusanzeige und Konfiguration über Webserver .....	41
6.1	Verbindung zwischen PC und Ladesteuerung herstellen.....	41
6.2	Registerkarte „Status“ .....	42
6.3	Registerkarte „Network“ (Standardversion) .....	47
6.4	Registerkarte „Network“ (3G-Version) .....	48
6.5	Registerkarte „Config“ .....	50
6.6	Registerkarte „Energy Meter“ .....	53
6.7	Registerkarte „Card Reader“ .....	56
7	Modbus-Beschreibung .....	59
7.1	Modbus-Registerarten .....	59
7.2	Registerzuordnung .....	60
7.3	Funktionszuordnung Ein- und Ausgangsregister .....	72
A	Verzeichnisanhang .....	75
A 1	Abbildungsverzeichnis.....	75

# 1 Zu Ihrer Sicherheit

## 1.1 Bestimmungsgerechte Verwendung

Die Ladesteuerungen EV-CC-AC1-M3-CBC-RCM-ETH (-3G) sind ausschließlich für den Einsatz in Ladestationen für Elektrofahrzeuge nach IEC 61851-1 im Mode 3 gedacht. Die Ladestationen müssen permanent mit dem Stromnetz verbunden sein. Anderweitige Anwendungen sind nicht zulässig. Halten Sie die jeweils gültigen nationalen Anforderungen und Bestimmungen zum Aufbau von Ladestationen ein.

Achten Sie insbesondere auf den Einsatz von Ladesteckern bzw. Infrastruktur-Ladedosen nach IEC 62196.

Achten Sie auf eine entsprechende Umhausung, die den jeweils geltenden nationalen Anforderungen, z. B. der IEC 61439-7 entspricht. Berücksichtigen Sie bei der Auswahl der Umhausung die jeweiligen Umgebungsbedingungen (Zu erwartende Temperaturen, Sonneneinstrahlung, Feuchtigkeit, Verschmutzung). Beachten Sie die in den technischen Daten („Umgebungsbedingungen“ auf Seite 11) angegebenen Grenzwerte und Anforderungen der Ladesteuerung. Legen Sie die Umhausung so aus, dass diese Anforderungen erfüllt werden.

Beim Anschluss an das Stromnetz sind die jeweils geltenden nationalen und regionalen Anforderungen, z. B. IEC 60364-7-722 einzuhalten.

## 1.2 Sicherheitshinweise



### Inbetriebnahme nur durch Fachpersonal

Die Installation, Bedienung und Wartung ist von elektrotechnisch qualifiziertem Fachpersonal durchzuführen. Befolgen Sie die beschriebenen Installationsanweisungen. Halten Sie die für das Errichten und Betreiben von Ladestationen für Elektrofahrzeuge geltenden Bestimmungen und die Sicherheitsvorschriften ein. Die sicherheitstechnischen Daten finden Sie in diesem Handbuch und in den Zertifikaten, also der Konformitätsbewertung und ggf. weiteren Approbationen.

Weitere Informationen finden Sie unter [phoenixcontact.net/product/1018701](https://phoenixcontact.net/product/1018701)



### WARNUNG: Gefährliche Berührungsspannung

Der Ein- und Ausbau und die Konfiguration des Geräts darf nur im spannungsfreien Zustand erfolgen. Nehmen Sie das Gerät nur in einem geschlossenen Gehäuse in Betrieb, das vor elektrischem Schlag schützt.

Sehen Sie eine Trennvorrichtung zur Spannungsfreischaltung der Ladestation vor.



### ACHTUNG: Elektrostatische Entladung

Elektrostatische Entladung kann Bauelemente beschädigen oder zerstören. Beachten Sie beim Umgang die notwendigen Sicherheitsmaßnahmen gegen elektrostatische Entladung (ESD) nach EN 61340-5-1 und IEC 61340-5-1.

### **Betrieb nur mit geeignetem Gehäuse**

Nehmen Sie das Gerät nur in einem Gehäuse in Betrieb, das die Anforderungen an Ladestationen erfüllt. Betreiben Sie das Gerät nur mit einem ausreichenden Gehäuse.

Die Schutzart IP20 (IEC 60529 / EN 60529) des Geräts ist für eine saubere und trockene Umgebung vorgesehen. Setzen Sie das Gerät nur in einer Umgebung ein, die einen Verschmutzungsgrad von höchstens 2 nach IEC 60664-1 aufweist.

Wenn das Gerät für eine Ladeinfrastruktur mit Freiluftnutzung vorgesehen ist, so kann Verschmutzungsgrad 2 in der Mikroumgebung z. B. durch ein Gehäuse der Schutzart IP5X nach IEC 60529 erreicht werden.

Setzen Sie das Gerät keiner Beanspruchung aus, die die beschriebenen Grenzen überschreitet.

### **Öffnen oder Verändern des Geräts ist unzulässig**

Das Öffnen oder Verändern des Geräts über die Konfiguration hinaus ist nicht zulässig. Reparieren Sie das Gerät nicht selbst, sondern ersetzen Sie es durch ein gleichwertiges Gerät. Nur der Hersteller darf das Gerät reparieren.

## **1.3 Stilllegung und Entsorgung**

### **Stilllegung**

Zur Stilllegung müssen Sie das Gerät von der Netzspannung trennen. Demontieren Sie das Gerät nur im spannungsfreien Zustand.

Sehen Sie eine Trennvorrichtung zur Spannungsfreischaltung der Ladestation vor.

### **Entsorgung**

Entsorgen Sie das Gerät nicht im Hausmüll, sondern nach den national gültigen Vorschriften.

## 2 Eigenschaften der Ladesteuerung

Die Ladesteuerung EV Charge Control dient der Steuerung und Überwachung des Ladens von Elektrofahrzeugen am Wechselstromnetz im Mode 3 nach IEC 61851-1. Sie wird in eine definierte Ladeinfrastruktur integriert, die fest an das Stromnetz angeschlossen ist. Sie überwacht die Signale **Control Pilot** und **Proximity Plug** nach IEC 61851-1.

Die Ladesteuerung ist dafür vorgesehen, zustandsabhängig das Schaltelement zu steuern, mit dem die Verbindung zwischen Stromnetz und Elektrofahrzeug hergestellt wird.

Die Ladesteuerung ist mit einem Differenzstromsensor ausgestattet, der den Ladevorgang bei Auftreten von Fehlerströmen unterbricht.

Über die Ladesteuerung kann die Verriegelung des Ladesteckers in der Ladestation statusabhängig aktiviert oder deaktiviert werden.

Die Ladesteuerung verfügt über eine serielle Schnittstelle, über die Sie Energiezähler und RFID-Kartenleser anschließen können.

Die Ladesteuerung verfügt über eine Ethernet-Kommunikationsschnittstelle und eine Mobilfunk-Schnittstelle (nur EV-CC-AC1-M3-CBC-RCM-ETH-3G). Über die Mobilfunk-Schnittstelle können Sie Statusdaten und Steuersignale nach dem Open Charge Point Protocol OCPP 1.6J (JSON) lesen oder schreiben.

### Technische Merkmale

- Auswertung und Ansteuerung des Control-Pilot-Signals nach IEC 61851-1
- Auswertung des Proximity-Signals nach IEC 61851-1
- Zu- und Abschaltung des Ladestroms zum Fahrzeug
- 6 mA DC / 30 mA AC Fehlerstromerkennung und automatische Abschaltung im Fehlerfall
- Ansteuerung der Verriegelung des Ladesteckers und automatische Freigabe bei Spannungsunterbrechung
- RS-485-Kommunikationsschnittstelle/Modbus RTU (Master) zum Anschluss von Energiezähler und RFID-Kartenleser
- Ethernet-Schnittstelle (Modbus/TCP) zur Konfiguration, Fernsteuerung und Statusabfragen
- 3G-Mobilfunk-Schnittstelle zur Fernkommunikation und Statusabfragen nach OCPP 1.6J (nur EV-CC-AC1-M3-CBC-RCM-ETH-3G)
- Maximaler Ladestrom konfigurierbar: 6 A ... 80 A
- Optionale Überwachung der Ladeströme
- Digitale Ein- und Ausgänge, konfigurierbar
- Temperaturbereich: -25 °C ... +60 °C
- Einfache Konfiguration direkt am Gerät und über einen integrierten Webserver

## 2.1 Bestelldaten

Beschreibung	Typ	Artikel-Nr.	VPE
<b>Ladesteuerung Mode 3</b> , zum Laden von Elektrofahrzeugen nach IEC 61851-1 für den Ladefall B und C mit integrierter DC-Fehlerstromüberwachung und Ethernet-Kommunikationsschnittstelle	EV-CC-AC1-M3-CBC-RCM-ETH	1018701	1
<b>Ladesteuerung Mode 3</b> , zum Laden von Elektrofahrzeugen nach IEC 61851-1 für den Ladefall B und C mit integrierter DC-Fehlerstromüberwachung, Ethernet-Kommunikationsschnittstelle und 3G-Mobilfunkmodem	EV-CC-AC1-M3-CBC-RCM-ETH-3G	1018702	1

## 2.2 Technische Daten

Allgemeine Daten	
Abmessungen	161,6 mm x 90 mm x 61 mm
Gewicht	460 g
Spannungsversorgung	
Nennspannung	230 V AC
Toleranz	±10 %
Netzfrequenz	50 / 60 Hz
Leistungsaufnahme, maximal	10 W
Leistungsaufnahme, Leerlauf	< 3 W
Fahrzeugschnittstelle / Infrastruktur-Ladedose	
Anzahl Fahrzeugschnittstellen	1
Lademodus und -fall	Modus 3, Fall B und C
Control Pilot	IEC 61851-1, Edition 3, Annex A
Proximity	IEC 61851-1, Edition 3, Annex B
Ausgangsspannung zur Ansteuerung des Verriegelungs- aktuators (Quellenwiderstand 2 Ω)	12 V
Maximaler Strom für Verriegelungsansteuerung	1 A
Einstellbare Ansteuerzeit für Verriegelungsaktuator	500 ms (Default), max 3 s
Rückmeldesignal der Verriegelung	Potenzialfreier Kontakt, geschlossen bei erfolgreicher Verriegelung
Verhalten der Verriegelung bei Stromausfall	Automatische Entriegelung
Relaisausgang Schützensteuerung	
Standard	IEC 61810-1
Schaltkapazität	4000 VA



**Relaisausgang Schützensteuerung**

Schaltspannung, maximal	250 V AC
Maximaler Strom	16 A
Schaltzyklen	50000

**Fehlerstromüberwachung**

Bemessungsfrequenz	0 Hz ... 2000 Hz
Messbereich	±300 mA

**Ansprechwerte der Messsensorik**

Differenzstrom $I_{d1}$ , $I_{\Delta n1}$	6 mA DC
Differenzstrom $I_{d2}$ , $I_{\Delta n2}$	30 mA AC
Ansprechzeit $t_{ae}$ (für DC oder > 15 Hz), für 1 x $I_{\Delta n}$	< 180 ms
2 x $I_{\Delta n}$	< 70 ms
5 x $I_{\Delta n}$	< 20 ms

**Messstromwandler**

Durchmesser Kabeldurchführung Messstromwandler	15 mm
Länge Anschlusskabel	0,2 m
Anschluss an Hauptgerät (Steckverbinder)	6-polig
Laststrom, maximal	Maximal 3 x 32 A (4 x 6 mm <sup>2</sup> )
Normen	IEC 60364-7-722 IEC 62752 DIN VDE 0100-722 (VDE 0100-722:2013-01)

**Digitale Eingänge**

Anzahl	5
Eingangsnennspannung	12 V
Eingangswiderstand	3 kΩ
Eingangsspannungsbereich	< 3 V (Aus) / > 9 V (Ein)

**Digitale Ausgänge**

Anzahl	4
Ausgangsspannung, Einspeisung über 12 V	8 V ... 30 V
Maximaler Ausgangsstrom pro Ausgang, externe Einspeisung	600 mA
Maximaler Ausgangsstrom gesamt, interne 12-V-Einspeisung	200 mA

**RS-485-Schnittstelle (RFID und Energiezähler)**

Protokoll	Modbus/RTU
Übertragungsrate	4,8 kBit/s bis 115,2 kBit/s, einstellbar
Übertragungsmodus (Datenbit, Stoppbit, Parität)	8, N, 2

**Ethernet-Schnittstelle 100Base-TX nach IEEE 802.3u / 10Base-T nach IEEE 802.3**

Anschlussart	RJ45-Buchse
Protokoll	Modbus/TCP
Übertragungsrate	10/100 MBit/s
Übertragungslänge	100 m

**Mobilfunk-Schnittstelle (nur EV-CC-AC1-M3-CBC-RCM-ETH-3G)**

Frequenzbänder	
HSPA	900 MHz, 2100 MHz
GSM/GPRS/EDGE	850 MHz, 900 MHz, 1800 MHz, 1900 MHz
<b>Maximale Sendeleistung</b>	
UMTS/HSPA	+24 dBm (Power Class 3)
GSM 850	Class 4 (2 W)
GSM 950	Class 4 (2 W)
GSM 1800	Class 1 (1 W)
GSM 1900	Class 1 (1 W)
Protokoll	OCPP 1.6J (WebSockets)
SIM-Karte	Micro-SIM
Antennenanschluss	SMA

**Anschlussdaten für Spannungsversorgung, Leistungsrelais, CP, PP, Verriegelung**

Anschlussart	
Leiterquerschnitt starr min. / max.	0,2 mm <sup>2</sup> ... 4 mm <sup>2</sup>
Leiterquerschnitt flexibel min. / max.	0,2 mm <sup>2</sup> ... 2,5 mm <sup>2</sup>
Leiterquerschnitt flexibel mit Aderendhülse ohne Kunststoffhülse min. / max.	0,25 mm <sup>2</sup> ... 1,5 mm <sup>2</sup>
Leiterquerschnitt flexibel mit Aderendhülse mit Kunststoffhülse min. / max.	0,25 mm <sup>2</sup> ... 1,5 mm <sup>2</sup>
Leiterquerschnitt AWG	AWG 24... 12

**Anschlussdaten für digitale Ein- und Ausgänge und RS-485**

Anschlussart	
Leiterquerschnitt starr min. / max.	0,14 mm <sup>2</sup> ... 1,5 mm <sup>2</sup>
Leiterquerschnitt flexibel min. / max.	0,14 mm <sup>2</sup> ... 1 mm <sup>2</sup>

**Anschlussdaten für digitale Ein- und Ausgänge und RS-485**

Leiterquerschnitt flexibel mit Aderendhülse ohne Kunststoffhülse min. / max.	0,25 mm <sup>2</sup> ... 0,5 mm <sup>2</sup>
Leiterquerschnitt flexibel mit Aderendhülse mit Kunststoffhülse min. / max.	0,25 mm <sup>2</sup> ... 0,5 mm <sup>2</sup>
Leiterquerschnitt AWG	AWG 26 ... 16

**Umgebungsbedingungen**

Schutzart	IP20
Umgebungstemperaturbereich (Betrieb)	-25 °C ... +60 °C
Umgebungstemperaturbereich (Lagerung)	-40 °C ... +85 °C
Luftfeuchtigkeit	30 % ... 95 %, nicht kondensierend
Überspannungskategorie / Verschmutzungsgrad	II / 2 (IEC 60664-1)
Höhenlage (Lagerung/Betrieb)	< 2000 m
Einbaulage	beliebig

**Konformität / Zulassungen**

CE-konform	
Niederspannungsrichtlinie	2014/35/EU
Funktions- und Sicherheitsprüfung	IEC 60950-1 / EN 60950-1
Luft- und Kriechstrecken	IEC 60950-1 / EN 60950-1
Gehäuse Normenkonformität	DIN 43880

Konformität zur EMV-Richtlinie 2014/108/EU			
Prüfung der Störfestigkeit nach EN 61000-6-2	Norm	Kriterium	Testbedingungen
Entladung statischer Elektrizität (ESD)	EN 61000-4-2	A	2 kV / 4 kV Kontaktentladung 2 kV / 4 kV / 8 kV Luftentladung
Elektromagnetisches HF-Feld	EN 61000-4-3	A	80 MHz ... 1 GHz 10 V/m 1,4 GHz ... 2 GHz 3 V/m 2 GHz ... 2,7 GHz 1 V/m
Schnelle Transienten (Burst)	EN 61000-4-4	A	Netzeingang AC (L,N,PE) 0,5 kV / 1 kV / 2 kV Datenleitungen, LAN 0,5 kV / 1 kV
Stoßstrombelastung (Surge)	EN 61000-4-5	A	Netzeingang: 1 kV / 2 kV unsymmetrisch: Leitung gegen Erde 0,5 kV / 1 kV symmetrisch: Leitung gegen Leitung
Leitungsgeführte Störgrößen	EN 61000-4-6	A	Frequenzbereich 150 kHz ... 80 MHz, Spannung 10 V, 80 % AM, 1 kHz
Störfestigkeit gegenüber Magnetfeldern mit Netzfrequenz	EN 61000-4-8	erfüllt	Prüfstörgröße: 30 A/m, 50 Hz / 60 Hz
Störfestigkeit gegenüber Kurzunterbrechungen und Spannungsschwankungen	EN 61000-4-11	A erfüllt A erfüllt A erfüllt C erfüllt	Netzzuleitung: Reduktion für 20 ms Reduktion für 200 ms Reduktion für 500 ms Reduktion für 5000 ms
Prüfung der Störaussendung nach EN 61000-6-3	Norm	Ergebnis	Testbedingungen
Funkstörspannung	EN 61000-6-3	erfüllt	Netzübergabepunkt 150 kHz ... 30 MHz
Funkstörspannung	EN 61000-6-3	erfüllt	Telekommunikationsanschlüsse 150 kHz ... 30 MHz
Funkstörfeldstärke	EN 61000-6-3	erfüllt	30 MHz ... 1 GHz 1 GHz ... 6 GHz
Messung der niederfrequenten Oberschwingungsströme	EN 61000-6-2	erfüllt	Klasse A
Messung der Spannungsschwankungen und Flicker in Niederspannungsnetzen	EN 61000-6-3	erfüllt	Pst < 0,25

## 2.3 Konformitätserklärung nach 2014/53/EU

Hiermit erklärt Phoenix Contact, dass der Funkanlagentyp EV-CC-AC1-M3-CBC-RCM-ETH-3G der Richtlinie 2014/53/EU entspricht. Der vollständige Text der EU-Konformitätserklärung ist unter der folgenden Internetadresse verfügbar: [phoenixcontact.net/product/1018702](http://phoenixcontact.net/product/1018702).

## 3 Anschlüsse, Anzeigen und Konfigurationsschalter

### 3.1 Anschlüsse der Ladesteuerung

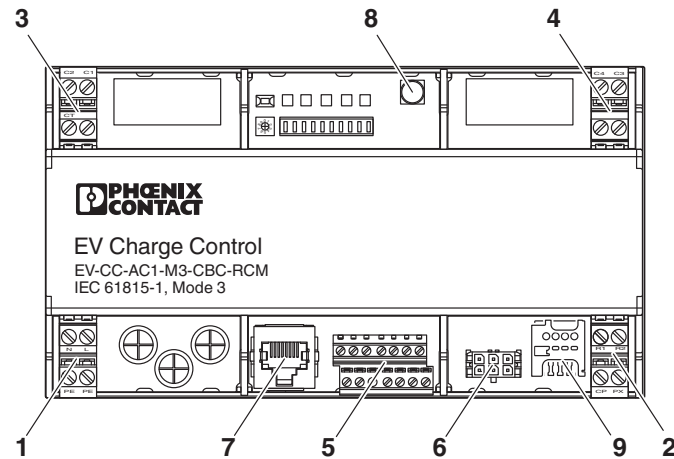


Bild 3-1 Anschlüsse der Ladesteuerung

Tabelle 3-1 Anschlüsse

Nr.	Name	Bedeutung	Beschreibung	
1	L	Line	Phase Stromnetz	230 V AC
	N	Neutral	Neutralleiter Stromnetz	
	PE	Protective	Funktionserde mit Schutzterde verbunden	
	PE	Earth		
2	R1	Retaining	Steuerspannung Verriegelungsaktor	
	R2			
	CP	Control Pilot	Pilotleitersignal	Kommunikation zwischen Ladestation und Fahrzeug nach IEC 61851-1
	PX	Proximity	Prüfsignal	Stromtragfähigkeit des angeschlossenen Ladesteckers und Ladekabels nach IEC 61851-1
3	C1	Contactor 1	Ansteuerung Lastschütz	230 V AC, 16 A
	C2	Contactor 2		
	CT	Contactor Test	Schützüberwachung, prüft das Ausgangssignal auf Spannungen nach Beendigung des Ladevorgangs	
4	C3	Contactor 3	Relaisausgang, reserviert für zukünftige Anwendungen	230 V AC, 16 A
	C4	Contactor 4		

## EV Charge Control

Tabelle 3-1 Anschlüsse [...]

Nr.	Name	Bedeutung	Beschreibung	
5	12 V	Power	Ausgang	12 V DC, max. 200 mA
	LD	Lock Detection	Digitaler Eingang, konfigurierbar über Webserver oder Modbus	Default: Auswertung der Verriegelungsrückmeldung, Aktivierung über DIP D6
	EN	Enable		Default: Freigabe Ladevorgang, Aktivierung über DIP D7
	ML	Manual Lock		Default: Manuelle Verriegelung, Aktivierung über DIP D9
	XR	External Release		Default: Verfügbarkeit Ladestation. Aktivierung über DIP D8
	IN	Input		Default: Ladestrom 16 A
	A	RS-485 - A	Anschluss externer Energie-/Leistungsmessgeräte und RFID-Kartenleser mit Modbus/RTU-Protokoll	
	B	RS-485 - B		
	GND	Ground	Systemerde	Verbunden mit Schutzerde
	CR	Charger Ready	Digitaler Ausgang, konfigurierbar über Webserver oder Modbus	Default: Wird gesetzt, wenn PWM eingeschaltet ist
	VR	Vehicle Ready		Default: Wird gesetzt, wenn das Fahrzeug bereit ist (Status C oder D)
	LR	Lock Request		Default: Wird gesetzt, solange die Verriegelung aktiv sein soll
	ER	Error		Default: Wird gesetzt, wenn Fehler auftreten (Status E oder Status F)
	12a	Auxiliary Power	Speiseeingang der Ausgänge	8 V DC... 30 V DC
6		Residual Current Monitoring	Dedizierter Anschluss für den mitgelieferten Fehlerstromsensor	
7		Ethernet	RJ45-Buchse für Ethernet-Schnittstelle 100Base-TX	
8		Antenne	SMA-Antennenstecker für Mobilfunkanbindung	
9		SIM	Karten-Slot Micro-SIM für Mobilfunk	



Weitere Informationen zu den Konfigurationsmöglichkeiten für die digitalen Ein- und Ausgänge finden Sie in „[Statusanzeige und Konfiguration über Webserver](#)“ auf Seite 41“

## 3.2 Bedienelemente und Anzeigen

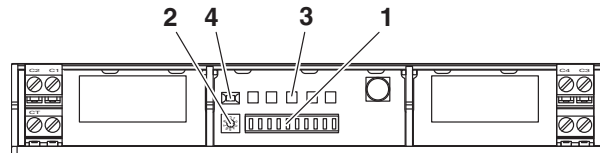


Bild 3-2 Bedienelemente und Anzeigen

- |   |                    |   |              |
|---|--------------------|---|--------------|
| 1 | DIP-Schalter       | 3 | Anzeige-LEDs |
| 2 | Drehkodierschalter | 4 | Reset-Taster |

Tabelle 3-2 DIP-Schalter

Nr.	DIP	Name	Bedeutung	
1	1	Proximity	ON	Proximity-Wert des Ladesteckers wird ausgewertet (Ladefall B)
			OFF	Proximity-Wert des Ladesteckers wird <b>nicht</b> ausgewertet (Ladefall C)
	2	Ladekabel abweisen	ON	Stecker/Kabel mit geringer Stromtragfähigkeit abweisen
			OFF	Stecker/Kabel mit geringer Stromtragfähigkeit abweisen
	3	Ladekabel abweisen	Nur relevant, wenn DIP 2 = ON	
			ON	13 A-Stecker/Kabel abweisen
			OFF	13 A- und 20-A-Stecker/Kabel abweisen
	4	Verriegelung aktivieren	ON	Verriegelung Ladestecker ausführen
			OFF	Verriegelung Ladestecker <b>nicht</b> ausführen
	5	Reserviert für zukünftige Anwendungen	ON	
			OFF	
	6	Rückmeldung Verriegelung	ON	Rückmeldung Verriegelung über digitalen Eingang (Default: Eingang LD) auswerten
			OFF	Rückmeldung Verriegelung <b>nicht</b> auswerten
	7	Freigabe Ladevorgang	ON	Freigabe des Ladevorgangs über digitalen Eingang (Default: Eingang EN)
			OFF	Freigabe des Ladevorgangs über digitalen Eingang <b>nicht</b> erforderlich
	8	Verfügbarkeit Ladestation	ON	High-Signal am digitalen Eingang (Default: Eingang XR) erforderlich, sonst Status F, Ladestation nicht verfügbar
			OFF	High-Signal am digitalen Eingang <b>nicht</b> erforderlich
	9	Manuelle Verriegelung	ON	Manuelle Verriegelung durch High-Signal an digitalem Eingang (Default: Eingang ML)
			OFF	Automatische Verriegelung im Status B, Fahrzeug angeschlossen
	10	Freigabe über Ethernet	ON	Freigabe Ladevorgang und Verfügbarkeit Ladestation über Ethernet (Modbus/Webserver), RFID-Karte mit lokal gespeicherter Freigabeliste oder über ein OCPP-Backend
			OFF	Freigabe Ladevorgang und Verfügbarkeit Ladestation über Ethernet (Modbus/Webserver) <b>nicht</b> erforderlich



Änderungen an der DIP-Konfiguration werden erst nach einem Neustart der Ladesteuerung wirksam.

Tabelle 3-3 Drehkodierschalter

Nr.	Position	Bedeutung
2	0	PWM-Signal auf 5 %, notwendig für digitale Kommunikation
	1	Maximalstrom 6 A
	2	Maximalstrom 10 A
	3	Maximalstrom 13 A
	4	Maximalstrom 16 A
	5	Maximalstrom 20 A
	6	Maximalstrom 32 A
	7	Maximalstrom 63 A
	8	Maximalstrom 70 A
	9	Maximalstrom 80 A



Änderungen am Drehkodierschalter werden erst nach einem Neustart der Ladesteuerung wirksam.

Tabelle 3-4 Anzeige-LEDs

Nr.	Farbe	Bedeutung	
3	grün	Power	Blinkt, wenn die Ladesteuerung betriebsbereit ist
	rot	Error	Leuchtet bei Fehlern
	gelb	Connect	Blinkt, wenn gültiger Ladestecker erkannt ist. Ist permanent an, wenn der Ladestecker in der Ladedose verriegelt ist.
	grün	Ready	Blinkt 1 s: wenn Fahrzeug angeschlossen Blinkt 1/2 s: wenn Ladefreigabe erteilt (PWM-Signal an) Permanent: wenn Ladeschutz geschlossen
	rot / grün	Status Modem	Rot: Keine Verbindung zum Server Grün: Verbindung zum Server vorhanden

Tabelle 3-5 Reset-Taster

Nr.	Name	Funktion
4	Reset	Einfache Betätigung: Neustart des Geräts
		Betätigung > 10 s: Zurücksetzen auf Werkseinstellungen



### 3.3 Abmessungen

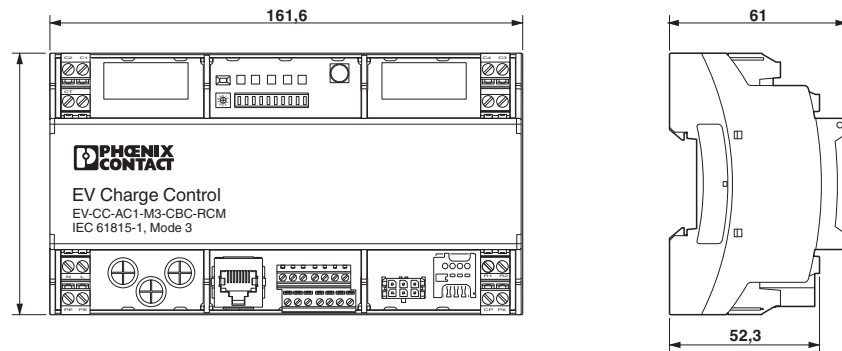


Bild 3-3 Abmessungen Ladesteuerung

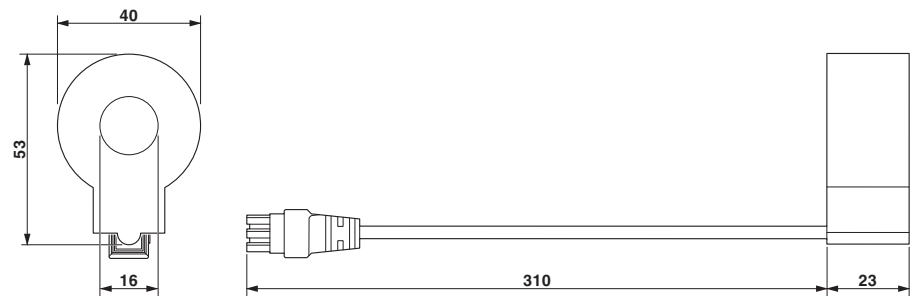


Bild 3-4 Abmessungen Messsensor



## 4 Montage und Inbetriebnahme

**WARNUNG: Stromschlaggefahr**

Schließen Sie die Ladesteuerung bzw. Ladestation nur in spannungsfreiem Zustand an die Versorgungsleitung an.

Berücksichtigen Sie bei der Installation des Geräts einen Leistungsschalter, der als Trennvorrichtung für dieses Gerät gekennzeichnet ist.

Der Leistungsschalter muss geeignet angeordnet und für den Benutzer leicht erreichbar sein.

Nur qualifiziertes Personal darf das Gerät aufbauen und in Betrieb nehmen. Das Personal muss mit den notwendigen Sicherheitsmaßnahmen vertraut sein. Halten Sie die entsprechenden Anforderungen zum Aufbau und Inbetriebnahme einer Ladeinfrastruktur, insbesondere die geltenden Sicherheitsbestimmungen ein.

**ACHTUNG: Elektrostatische Entladung**

Elektrostatische Entladung kann Bauelemente beschädigen oder zerstören. Beachten Sie beim Umgang die notwendigen Sicherheitsmaßnahmen gegen elektrostatische Entladung (ESD) nach EN 61340-5-1 und IEC 61340-5-1.

## 4.1 Tragschienenmontage

### 4.1.1 Montage

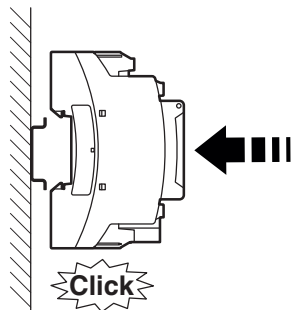


Bild 4-1 Montage auf Tragschiene

- Setzen Sie das Gerät von oben auf die Tragschiene.
- Drücken Sie das Gerät an der Front in Richtung der Montagefläche, bis es hörbar einrastet.

### 4.1.2 Demontage

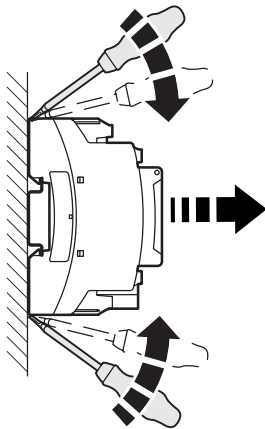


Bild 4-2 Demontage von Tragschiene

- Ziehen Sie mit einem Schraubendreher, Spitzzange oder Ähnlichem die Arretierlaschen nach unten.
- Winkeln Sie die Unterkante des Geräts etwas von der Montagefläche ab.
- Ziehen Sie das Gerät schräg nach oben von der Tragschiene ab.

## 4.2 Anschluss Versorgungsspannung



### ACHTUNG: Gefahr einer Beschädigung des Geräts

Die Spannungsversorgung zum Gerät muss gegen Überstrom bis maximal 6 A gesichert sein.

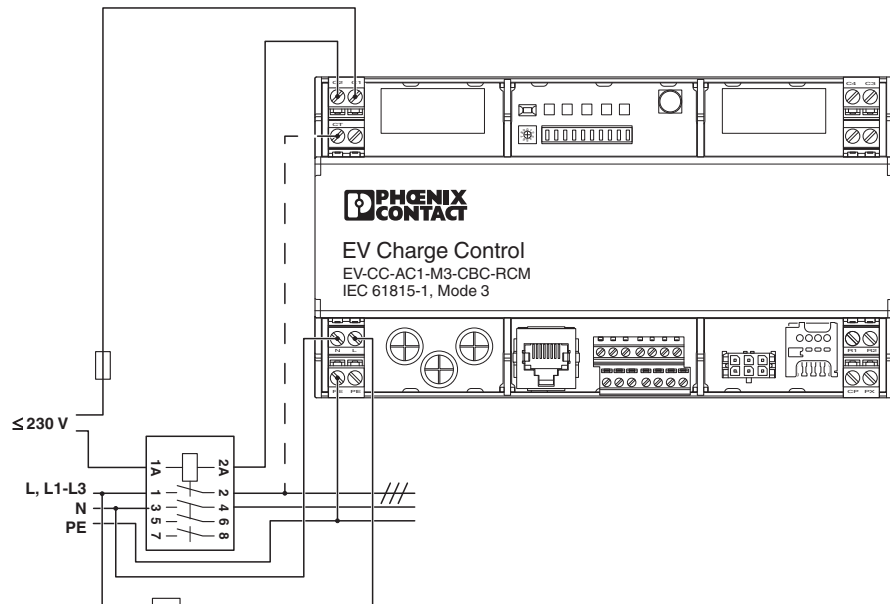


Bild 4-3 Anschluss Versorgungsspannung und Ladeschutz

Schließen Sie die Versorgungsspannung über die Klemmen N, L und PE an das Gerät an. (Anschlussblock 1 siehe [Bild 3-1 auf Seite 13](#)).

## 4.3 Anschluss Ladeschutz



### ACHTUNG: Gefahr einer Beschädigung des Geräts

Die Spannungsversorgung zum Gerät muss gegen Überstrom bis maximal 16 A gesichert sein. Die Zuschaltung der Netzspannung zum Elektrofahrzeug muss über ein separates Leistungsschutz erfolgen, das die entsprechenden normativen Anforderungen erfüllt. Das direkte Schalten der Ladespannung über das Relais C1/C2 ist nicht zulässig.

Schließen Sie das Ladeschutz über die Klemmen C1 und C2 an das Gerät an, siehe [Bild 4-3 auf Seite 21](#) (Anschlussblock 3 siehe [Bild 3-1 auf Seite 13](#)).

### 4.3.1 Ladeschütz überwachen

Optional können Sie in einphasigen Ladestationen die Phase hinter dem Lastschütz mit dem Anschluss CT verbinden, (siehe gestrichelte Linie in [Bild 4-3 auf Seite 21](#)). Wenn nach dem Beenden des Ladevorgangs am Ausgang des Lastschützes noch eine Spannung anliegt, wird dies erkannt. Die Konfiguration erfolgt über den Webserver ([Kapitel 6.5, „Registerkarte „Config““](#)) oder Modbus/TCP ([Kapitel 7, „Modbus-Beschreibung“](#)).

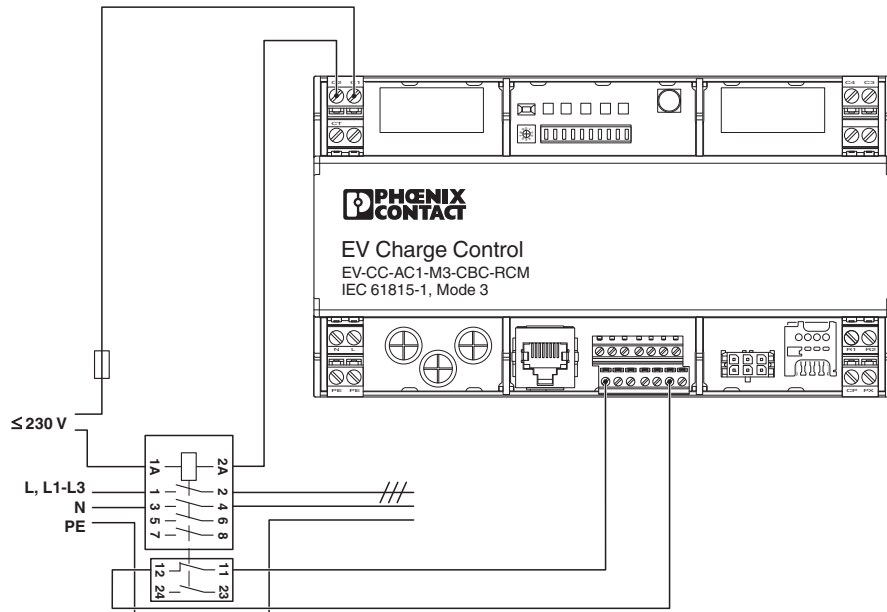


Bild 4-4 Lastschützüberwachung mit Hilfskontakten

In mehrphasigen Ladestationen kann die Überwachung des Ladeschützes über die Auswertung eines Hilfskontakts mit zwangsgeführten Kontakten erfolgen (siehe [Bild 4-4](#)).

- Führen Sie die 12-V-Spannung des Geräts über einen NC- (Normally Closed) oder NO- (Normally Open) Hilfskontakt auf einen freien digitalen Eingang.
- Weisen Sie dem entsprechenden Eingang die Funktion über den Webserver zu (siehe [„Registerkarte „Status““](#)).
- Aktivieren Sie die Schützüberwachung (siehe [„Registerkarte „Config““](#)).

Alternativ kann die Konfiguration auch über Modbus erfolgen (siehe [„Modbus-Beschreibung“](#)).

Um das System nach einer detektierten Fehlfunktion des Lastschützes ausgangsseitig spannungsfrei zu schalten, kann ein digitaler Ausgang auf das Ereignis „Contactor Failure“ konfiguriert werden (siehe [„Registerkarte „Status““](#), [„Registerkarte „Config““](#) oder [„Modbus-Beschreibung“](#)).

Das Signal dieses Ausgangs kann dafür genutzt werden, ein redundantes Schaltelement zu öffnen oder die Zwangsauslösung des vorgelagerten Fehlerstrom-Schutzschalters herbeizuführen.

## 4.4 Anschluss Strommesswandler zur Fehlerstromerkennung

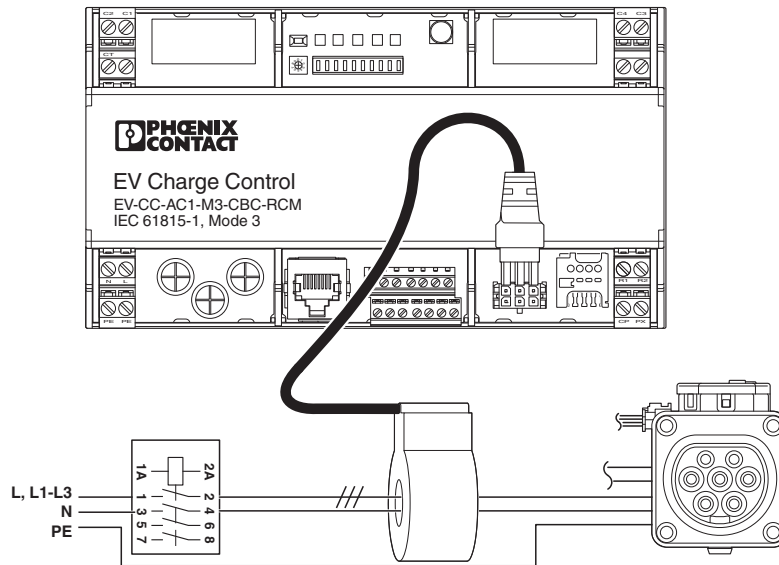


Bild 4-5 Anschluss Strommesswandler für Differenzstromüberwachung

Verbinden Sie den mitgelieferten Messwandler mit der Ladesteuerung über den dafür vorgesehenen Stecker 6 (Bild 3-1 auf Seite 13).

Führen Sie alle Phasen und Außenleiter sowie den Neutraleiter der Infrastruktur-Ladedose bzw. des Fahrzeug-Ladesteckers durch die Apertur des Messwandlers.

Sie dürfen den Schutzleiter nicht durch den Messwandler führen.

Bei einem Fehlerstrom  $> 6 \text{ mA DC}$  oder  $> 30 \text{ mA AC}$  wird der Ladevorgang beendet. Die Ladesteuerung geht in einen Fehlerzustand. Wenn das Fahrzeug von der Ladestation getrennt wird, wird der Fehlerzustand zurückgesetzt.



### **ACHTUNG: Typ A Fehlerstrom-Schutzschalter erforderlich**

Die Fehlerstromerkennung entbindet nicht von der Verpflichtung, einen eigenen Fehlerstrom-Schutzschalter vom Typ A für die Ladestation vorzusehen.

## 4.5 Anschluss Fahrzeug-Ladestecker und Infrastruktur-Ladedose

### 4.5.1 Fahrzeug-Ladestecker

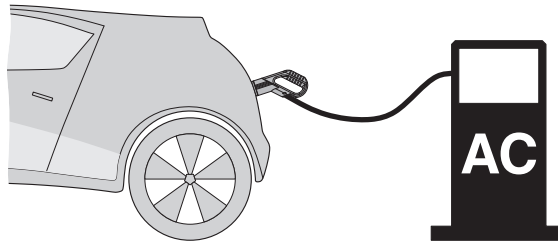


Bild 4-6 Ladefall C, Ladestation mit Fahrzeug-Ladestecker

Für den Ladefall C verbinden Sie den Control-Pilot-Leiter des Ladesteckers mit dem CP-Anschluss (Anschlussblock 2, [Bild 3-1 „Anschlüsse der Ladesteuerung“](#)) der Ladesteuerung.

Für den Ladefall C setzen Sie am Konfigurationsschalter 1 ([Bild 3-2 „Bedienelemente und Anzeigen“](#)) den DIP-Schalter #1 in die Position 0.

### 4.5.2 Infrastruktur-Ladedose

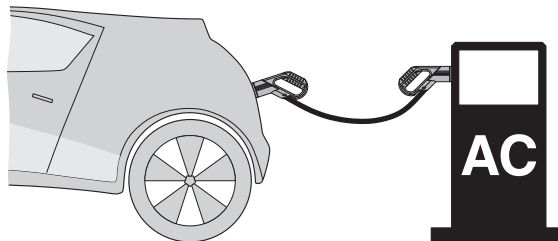


Bild 4-7 Ladefall B, Ladestation mit Infrastruktur-Ladedose



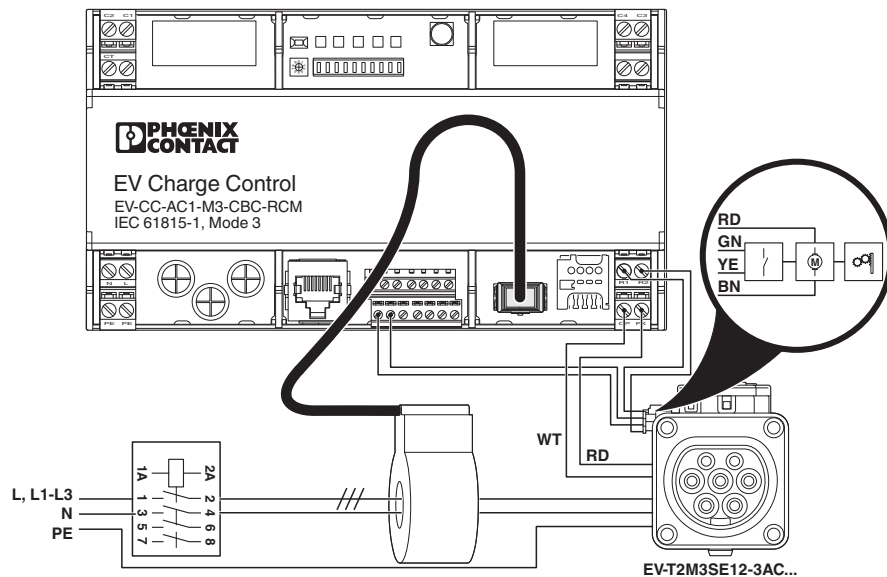


Bild 4-8 Anschluss Infrastruktur-Ladedose

Für den Ladefall B verbinden Sie den Control-Pilot-Leiter der Infrastruktur-Ladedose mit dem CP-Anschluss und den Proximity mit dem PX-Anschluss der Ladesteuerung (Anschlussblock 2, Bild 3-1 „Anschlüsse der Ladesteuerung“).

Die Verriegelungsfunktion der Infrastruktur-Ladedose wird über die Anschlüsse R1/R2 (Anschlussblock 2, Bild 3-1 auf Seite 13) angesteuert. Der Verriegelungsaktor wird über die Klemmen R1 und R2 für eine vorgegebene Dauer mit einer Spannung von 12 V und einer entsprechenden Polarität beaufschlagt. Wenn ein definierter Zustand erreicht ist, ist der Ausgang anschließend spannungsfrei. Die Schaltzeiten sind in den Werkseinstellungen auf die Infrastruktur-Ladedosen von Phoenix Contact abgestimmt.

Für die Erkennung des Verriegelungszustands wird ein High-Signal am Eingang LD, z. B. durch einen potenzialfreien Kontakt erwartet. Ein geschlossener Kontakt zeigt dabei eine Verriegelung an. Verbinden Sie hierzu den potenzialfreien Kontakt mit den Anschlüssen 12 V und LD an Anschlussblock 5 (Bild 3-1 auf Seite 13).

Wenn nach einem Ver- bzw. Entriegelungsimpuls keine entsprechende Rückmeldung an LD gemessen wird, dann wird dieser Vorgang automatisch fünfmal wiederholt. Wenn keine Verriegelung detektiert wird, geht die Ladesteuerung in einen Fehlerzustand. Der Fehlerzustand wird über den Zustand A (kein Fahrzeug angeschlossen) wieder verlassen.

Für den Ladefall B ist am Konfigurationsschalter 1 (Bild 3-2 auf Seite 15), folgende Konfiguration notwendig:

- DIP-Schalter #1 = 1
- DIP-Schalter #4 = 1
- DIP-Schalter #6 = 1

Die Verriegelung startet in diesem Fall automatisch mit der Erkennung eines angeschlossenen Fahrzeugs (Übergang von Status A zu Status B). Die Entriegelung erfolgt mit der Trennung des Fahrzeugs von der Ladestation (Übergang von Status B zu Status A).

Optional kann die Verriegelung über einen digitalen Eingang oder Modbus bzw. den Webserver erfolgen. Setzen Sie dafür zusätzlich den **DIP-Schalter #9 = 1**. Wenn die Verriegelung über einen digitalen Eingang erfolgt, dann müssen Sie dem entsprechenden Eingang

die Funktion über den Webserver („[Registerkarte „Status““ auf Seite 42](#)“) zuweisen. In den Werkseinstellungen ist hierfür der Eingang ML vorgesehen. Alternativ kann die Konfiguration auch über Modbus („[Modbus-Beschreibung“ auf Seite 59](#)) erfolgen.

## 4.6 Beschaltung der digitalen Eingänge

Die Eingänge sind als Spannungsteiler für eine Spannung von 0 V bis +12 V ausgelegt. Über das Widerstandsnetzwerk fließt ein Strom von < 4 mA bei 12 V.

Für die Auswertung ist eine Schalthysterese implementiert.

Bei einer Spannung von 0 V bis +3 V wird sicher eine logische 0 erkannt.

Bei einer Spannung von +9 V bis +15 V wird sicher eine logische 1 erkannt.

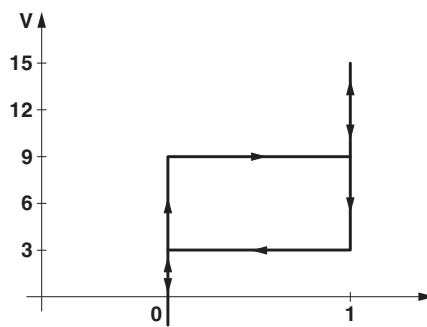


Bild 4-9 Schalthysterese der digitalen Eingänge

Die Beschaltungen der Eingänge sind nur Beispiele. Die Eingänge mit Schaltern können sowohl von der internen Spannungsquelle gespeist werden (siehe [Bild 4-10](#)) als auch von einer externen 12 V-Spannungsquelle, die GND als gemeinsamen Bezugspunkt nutzt (siehe [Bild 4-11](#)).

Die Eingänge können auch von einer externen, übergeordneten Steuerung mit 12 V-Ausgängen angesteuert werden. Auch hier wird GND als gemeinsamer Bezugspunkt genutzt.

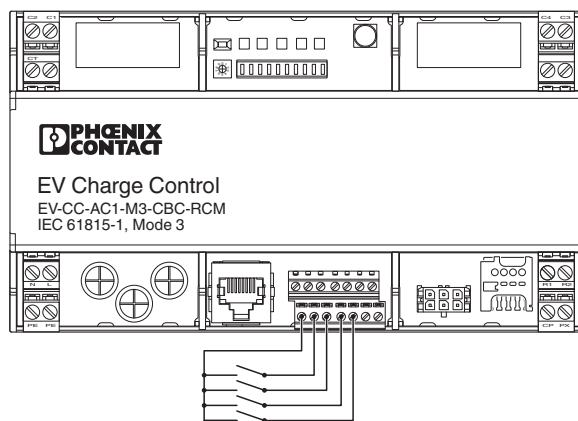


Bild 4-10 Beschaltung der digitalen Eingänge, interne Versorgung

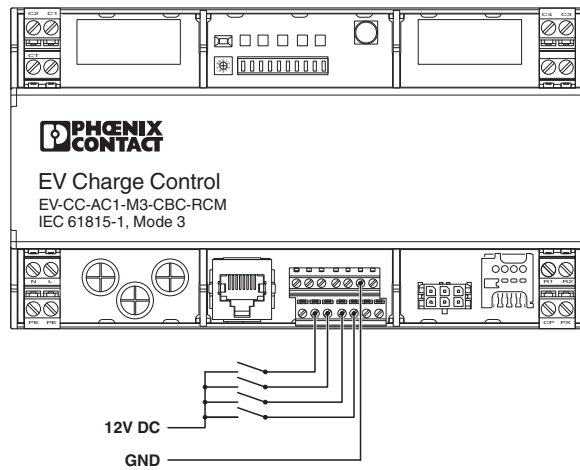


Bild 4-11 Beschriftung der digitalen Eingänge, externe Versorgung



#### Konfiguration der digitalen Eingänge

Sie können die digitalen Eingänge auf Funktionen konfigurieren, die von den Werkseinstellungen abweichen. Sie können die Ladesteuerung über den Webserver oder über Modbus/TCP konfigurieren.

Konfigurationsmöglichkeiten für die digitalen Ein- und Ausgänge finden Sie im Kapitel „Statusanzeige und Konfiguration über Webserver“ auf Seite 41“, ab „Registerkarte „Status““ auf Seite 42, bzw. unter „Modbus-Beschreibung“ auf Seite 59“.

## 4.7 Beschaltung der digitalen Ausgänge

Die Ausgänge schalten im Status 0 gegen GND und im Status 1 auf den Spannungseingang 12a. An dem Spannungseingang 12a kann eine Spannungsversorgung von 8 V bis 30 V DC angelegt werden.

Die Stromtragfähigkeit der Schalttransistoren beträgt maximal 600 mA. Wenn der Spannungseingang 12a über den Anschluss 12 V gespeist wird, dann stehen an allen Ausgängen in der Summe maximal 200 mA zur Verfügung.

### Anschluss Verbraucher mit geringer Stromaufnahme (z. B. LEDs)

- Über den Spannungseingang 12a werden die Ausgangsstufen mit der notwendigen Spannung von 12 V DC aus dem Spannungsausgang 12 V versorgt.
- Der Spannungsausgang 12 V kann mit maximal 200 mA belastet werden.
- Die Ausgänge schalten im Status 0 (AUS) gegen GND und im Status 1 (AN) auf das Potenzial von 12a.
- GND ist intern mit PE verbunden.

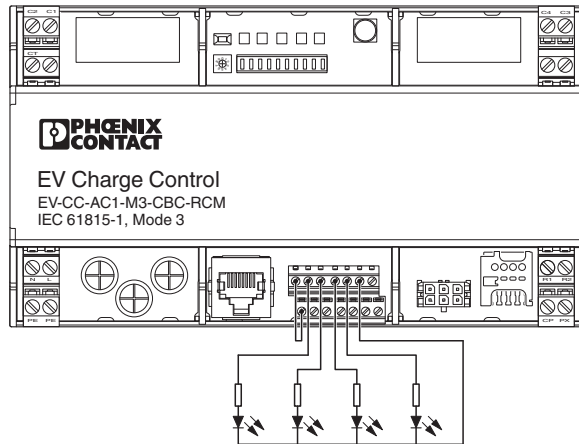


Bild 4-12 Beschaltung der digitalen Ausgänge, interne Einspeisung

### Anschluss Verbraucher höherer Leistung (z. B. Lampen)

- Über den Spannungseingang 12a werden die Ausgangsstufen mit der notwendigen Spannung von 8 V DC bis maximal 30 V DC versorgt.
- Der GND der externen Einspeisung ist mit dem GND der Ladesteuerung zu verbinden
- Die Ausgänge schalten im Status 0 (AUS) gegen GND und im Status 1 (AN) auf das Potenzial von 12a.
- GND ist intern mit PE verbunden.



**ACHTUNG:** Beachten Sie die maximale Stromfestigkeit von 600 mA pro Ausgang.

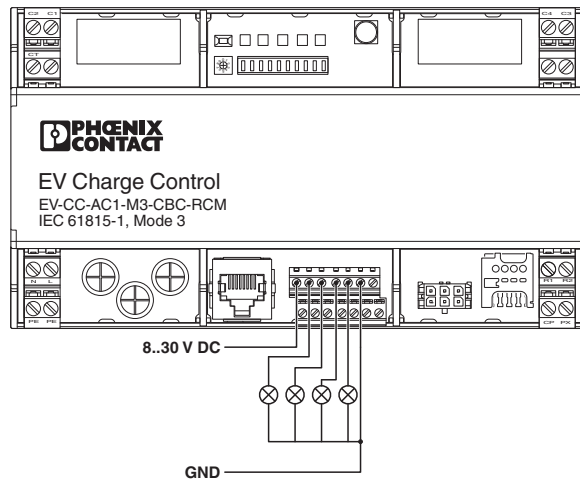


Bild 4-13 Beschaltung der digitalen Ausgänge, externe Einspeisung



#### Konfiguration der digitalen Ausgänge

Sie können die digitalen Ausgänge auf Funktionen konfigurieren, die von den Werkseinstellungen abweichen. Sie können die Ladesteuerung über den Webserver oder über Modbus/TCP konfigurieren.

Konfigurationsmöglichkeiten für die digitalen Ein- und Ausgänge finden Sie in dem [Bild 6-1 auf Seite 42](#) bzw. in der [Tabelle 7-2 auf Seite 60](#).



#### ACHTUNG: Mögliche Beschädigung der Transistoren

Schließen Sie auf keinem Fall eine Versorgungsspannung an die Ausgänge an. Einer der Transistoren ist immer angesteuert. Die Transistoren können dadurch zerstört werden.

Die Ausgänge sind nicht kurzschlussfest oder gegen Überlast geschützt.

## 4.8 RS-485-Schnittstelle

An der seriellen Schnittstelle können Energiemessgeräte und RFID-Kartenleser angeschlossen werden, die über eine RS-485-Schnittstelle verfügen und das Protokoll Modbus/RTU unterstützen. Bei einigen Geräten kann es notwendig sein, die Leitung mit einem Abschlusswiderstand von 120 Ohm zu terminieren.

### 4.8.1 Energiezähler anschließen

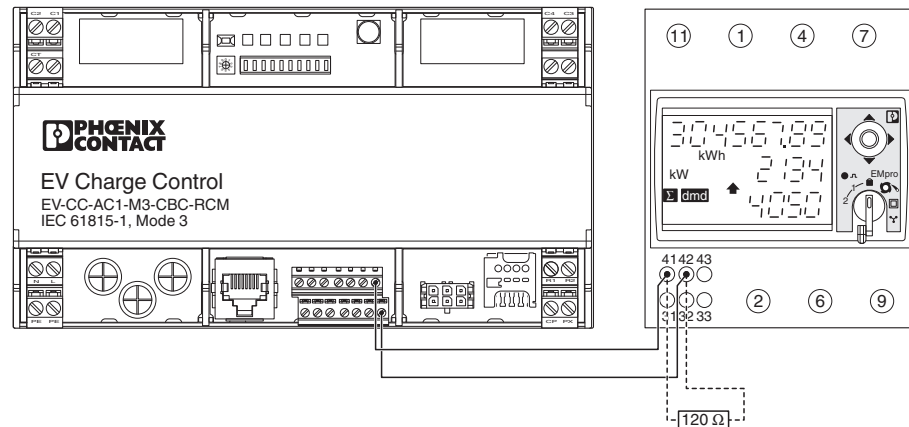


Bild 4-14 Anschluss des Energiezählers über RS-485

Die Anbindung wird über den Webserver konfiguriert, siehe „[Registerkarte „Energy Meter“ auf Seite 53](#)“. Hierbei sind die Kommunikationsparameter und für die jeweiligen Messdaten des Energiezählers die Registeradressen, die Datenlänge sowie Umrechnungsfaktoren zu konfigurieren. Die Energiemessgeräte müssen Integer-Daten mit maximal zwei Datenworten im Format Little Endian oder Big Endian in Holding-Registern bereitstellen. Die ausgelesenen Daten des Energiezählers stehen dann über Modbus/TCP und über den Webserver zur Verfügung.

Es besteht die Möglichkeit, eine Überstromüberwachung zu aktivieren.

Bei einem Überstrom von  $I/I_{\max} > 1,25$  erfolgt die Abschaltung nach 10 s.

- Im Bereich  $1,25 > I/I_{\max} > 1,1$  erfolgt die Abschaltung nach 100 s.
- Ströme von  $I/I_{\max} < 1,1$  werden toleriert.

Die Aktivierung erfolgt über den Webserver (siehe „[Registerkarte „Energy Meter“ auf Seite 53](#)“) oder über Modbus (siehe „[Registerzuordnung auf Seite 60](#)“).

In den Werkseinstellungen ist die Ladesteuerung für den Energiezähler von Phoenix Contact konfiguriert (EEM-350-D-MCB, 2905849).

## 4.8.2 RFID-Kartenleser anschließen

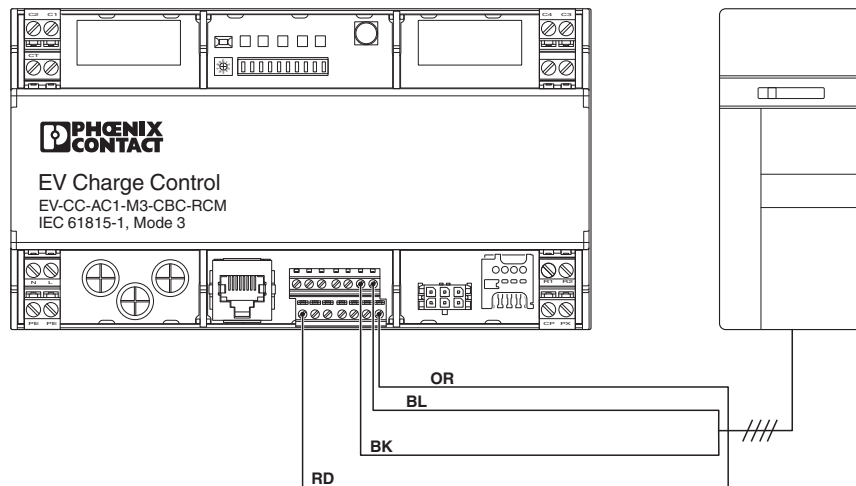


Bild 4-15 Anschluss eines RFID-Kartenlesers über RS-485  
(Beispiel Quio QDE 950-4)

Um Nutzer zu identifizieren und um Ladevorgänge freizugeben, können Sie an die Modbus/RTU-Schnittstelle einen RFID-Kartenleser anschließen.

Sie können den RFID-Kartenleser über diese Wege konfigurieren:

- Webserver („[Registerkarte „Status“](#)“ auf Seite 42)
- Modbus/TCP („[Registerzuordnung](#)“ auf Seite 60)

In den Werkseinstellungen ist die Ladesteuerung für den RFID-Kartenleser QDE 950-4 der Firma Quio konfiguriert.

Für die Freigabe des RFID-Kartenlesers setzen Sie den DIP-Schalter #10 = 1.

Die Freigabe des Ladevorgangs kann nach Abgleich mit einer lokal gespeicherten Whitelist oder durch ein überlagertes Managementsystem erfolgen.

### Prüfung gegen eine lokale Whitelist

Auf der Ladesteuerung können bis zu 20 RFID-Unique Identifier (UID) abgespeichert werden. Die Bearbeitung der Whitelist erfolgt über den Webserver (siehe „[Registerkarte „Card Reader“](#)“ auf Seite 56). Wenn eine eingelesene Karte in der Liste erkannt wird, wird der Ladevorgang freigegeben. Wenn innerhalb von 30 s kein Fahrzeug an die Ladestation angeschlossen wird, dann verfällt diese Freigabe. Die Freigabe muss durch eine erneute Identifizierung aktualisiert werden. Die Freigabe verfällt ebenfalls, wenn das Fahrzeug von der Ladestation nach einem Ladevorgang getrennt wird.

Wenn die RFID-UID in der Whitelist nicht erkannt wird und der Ladevorgang nicht startet, dann wird dieses über ein Buzzer-Signal mitgeteilt.

### Prüfung gegen ein überlagertes Managementsystem

Zur Prüfung der UID durch ein überlagertes Managementsystem unterdrücken Sie den Buzzer über Modbus/TCP (Registeradresse 425, siehe „[Registerzuordnung](#)“ auf Seite 60). Die Unterdrückung des Buzzer-Signals ist für 60 s wirksam und muss fortlaufend erneuert werden.

Die UID wird über Modbus/TCP ausgelesen und entsprechend vom überlagerten System verarbeitet. Die Freigabe erfolgt ebenfalls über Modbus/TCP. Wenn keine Ladefreigabe erteilt werden soll, dann kann der Buzzer über Modbus/TCP, Registeradresse 421, angesteuert werden. Die Freigabe bleibt solange bestehen, bis das überlagerte System die Freigabe per Modbus wieder zurücksetzt.

## 4.9 Mobilfunk-Schnittstelle und OCPP-Backend-Anbindung

Nur bei EV-CC-AC1-M3-CBC-RCM-ETH-3G

### Antenne

Verwenden Sie für die Verbindung mit dem Mobilfunknetz ausschließlich die mitgelieferte Antenne. Schließen Sie diese an der SMA-Antennenbuchse an (siehe [Bild 3-1 „Anschlüsse der Ladesteuerung“](#)).

### OCPP-Kommunikation

Über die Mobilfunk-Schnittstelle kann sich die Ladesteuerung mit einem Backend-System verbinden. Hierfür kommt OCPP (Open Charge Point Protocol) in der Version 1.6J (JSON) und das WebSockets-Protokoll zum Einsatz.

Einen Überblick über die unterstützte Operation aus dem OCPP-Protokoll gibt die folgende Tabelle:

Tabelle 4-1 Übersicht unterstützter OCPP-Operationen

OCPP Operationen	Anmerkungen
Authorize	Ohne „Local Authorization List“ und „Authorization Cache“
Boot Notification	Vollständige Implementierung
Heartbeat	Vollständige Implementierung
Meter Values	Nicht konfigurierbar, alle Messwerte werden übertragen
Start Transaction	Vollständige Implementierung
Status Notification	Keine EVSE Suspend Nachrichten
Stop Transaction	Vollständige Implementierung
Cancel Reservation	Vollständige Implementierung
Change Availability	Vollständige Implementierung
Clear Charging Profile	Vollständige Implementierung
Remote Start Transaction	Start von Ladevorgängen nur mit Autorisierung durch das Backend
Remote Stop Transaction	Vollständige Implementierung
Reserve Now	Vollständige Implementierung, Reservierungen nur auf die spezifische Connector-ID, nicht allgemein auf die ID 0.
Reset	Nur HardReset



Tabelle 4-1 Übersicht unterstützter OCPP-Operationen [...]

OCPP Operationen	Anmerkungen
Set Charging Profile	Nur „Default“ und ein „TxProfile“, keine „Repeating profiles“
Trigger Message	Nur für die implementierten Nachrichten
Unlock Connector	Eingeschränkt
Change Configuration	Parameter <ul style="list-style-type: none"> <li>– Connector TimeOut</li> <li>– HeartbeatInterval</li> <li>– MeterValueSampleInterval</li> <li>– StopTransactionOnInvalidId</li> </ul>
Get Diagnostics	Upload auf einen FTP-Server
Firmware-Update	Download des FW-Updates von einem FTP-Server

Eine Konfiguration der Ladesteuerung ist eingeschränkt möglich. Die folgende [Tabelle 4-2](#) gibt eine Übersicht über die implementierte Konfiguration der Ladesteuerung. ConfigurationKeys mit dem ReadOnly-Wert „false“ können durch das Backend überschrieben werden.

Tabelle 4-2 ConfigurationKeys der Ladesteuerung

ConfigurationKey	Read Only	Value
AuthorizeRemoteTxRequests	true	true
ClockAlignedDataInterval	true	0
ConnectionTimeOut	false	60
GetConfigurationMaxKeys	true	0
HeartbeatInterval	false	1800
LocalAuthorizeOffline	true	false
LocalPreAuthorize	true	false
MeterValuesAlignedData	true	0
MeterValuesSampledData	true	0
StopTransactionOnEVSideDisconnect	true	true
StopTransactionOnInvalidId	true	true
StopTxnAlignedData	true	true
StopTxnSampledData	true	true
MeterValueSampleInterval	false	300
NumberOfConnectors	true	1
ConnectorPhaseRotation	true	unknown
SupportedFeatureProfiles	true	Core; Reservation; Smart Charging; Remote Trigger
ResetRetries	false	0
TransactionMessageAttempts	false	3
TransactionMessageRetryInterval	false	10

Tabelle 4-2 ConfigurationKeys der Ladesteuerung [...]

ConfigurationKey	Read Only	Value
UnlockConnectorOnEVSideDisconnect	true	true
ChargeProfileMaxStackLevel	true	1
ChargingScheduleAllowedChargingRateUnit	true	Current
ChargingScheduleMaxPeriods	true	1
MaxChargingProfilesInstalled	true	1

Die Einstellung der Verbindungsdaten zum Backend erfolgt über den Webserver der Steuerung, siehe [Kapitel 6.4, „Registerkarte „Network“ \(3G-Version\)“](#).

### SIM-Karte

Schieben Sie eine SIM-Karte im Micro-SIM-Format in den SIM-Kartenleser ([Bild 3-1 „Anschlüsse der Ladesteuerung“](#)).

Bevor Sie die Ladesteuerung mit der SIM-Karte starten, geben Sie über den Webserver die PIN-Nummer der SIM-Karte ein (siehe [Kapitel 6.4, „Registerkarte „Network“ \(3G-Version\)“](#)).

Die SIM-Karte ist nicht im Lieferumfang enthalten. Sie wird in der Regel vom Betreiber des Backend-Systems bereitgestellt, an dem die Ladestation angeschlossen wird.

## 5 Grundlagen Signalkontakte und Ladeabläufe

### 5.1 Control-Pilot-Signal

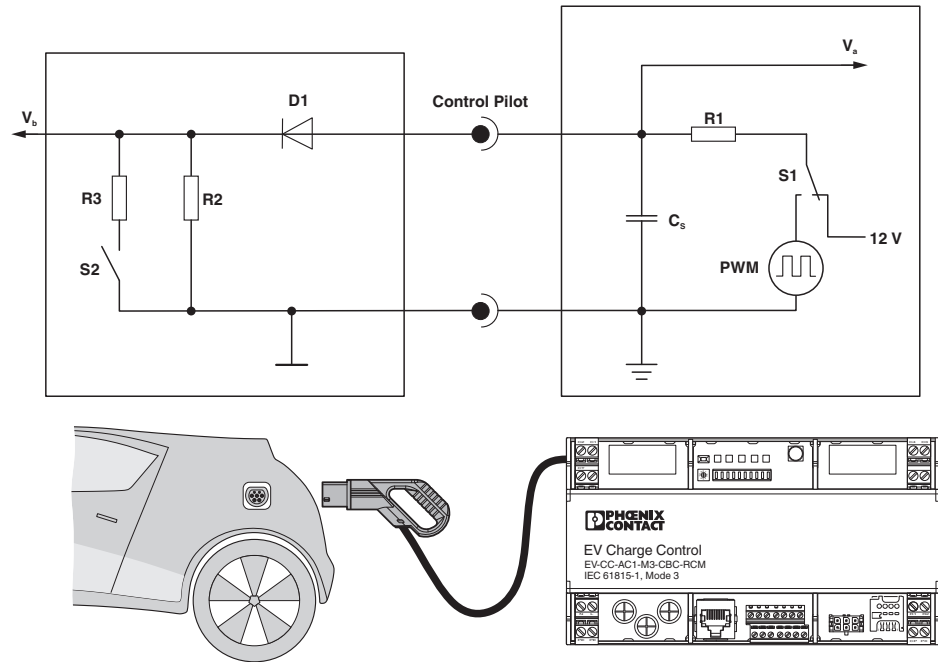


Bild 5-1 Control-Pilot-Signal

Über das Signal CP (Control Pilot) signalisiert die Ladesteuerung die Ladebereitschaft. Das Signal CP gibt die zulässige Ladestromhöhe als PWM-Signal kodiert an das Fahrzeug.

Das Fahrzeug signalisiert über die Spannungshöhe  $V_a$  den aktuellen Fahrzeugstatus.

Die Zuordnung der zulässigen Ladestromhöhe zur Pulsweite des PWM-Signals sowie die Zuordnung der Spannungshöhe zu den Zuständen des Fahrzeugs sind nach IEC 61851-1 geregelt (siehe [Tabelle 5-2 auf Seite 37](#)).

Tabelle 5-1 Fahrzeugstati nach IEC 61851-1

System-status	Fahrzeug angeschlossen	S2*	V <sub>a</sub> †	Beschreibung
<b>A</b>	Nein	Offen	12 V	V <sub>b</sub> ‡ = 0 V A1 (12 V DC): Kein Fahrzeug angeschlossen A2 (12 V PWM): Nur temporärer Übergangszustand, geht in A1 über
<b>B</b>	Ja	Offen	9 V	R2 detected B1 (9 V DC): EVSE ** noch nicht bereit B2 (9 V PWM): EVSE bereit ††
<b>C</b>	Ja	Geschlossen	6 V	R3 = 1.3 kΩ ±3 % Belüftung nicht erforderlich C1 (6 V DC): EVSE nicht bereit, Ladevorgang wird abgebrochen. Übergangszustand, nur bei vereinfachtem Control Pilot als dauerhafter Zustand möglich. C2 (6 V PWM): Ladevorgang aktiv
<b>D</b> ‡‡	Ja	Geschlossen	3 V	R3 = 270 Ω ±3 % Belüftung des Ladebereichs erforderlich D1 (6 V DC): EVSE nicht bereit, Ladevorgang wird abgebrochen. Übergangszustand, nur bei vereinfachtem Control Pilot als dauerhafter Zustand möglich. D2 (6 V PWM): Ladevorgang aktiv
<b>E</b>	–	–	0 V	b = 0: EVSE Netzproblem oder Netz nicht verfügbar, Kurzschluss an Control Pilot
<b>F</b>	–	–	-12 V	EVSE nicht verfügbar

\* Schalter S2 (siehe Bild 5-1 auf Seite 35)

† V<sub>a</sub> = gemessene Spannung an der Ladesteuerung

‡ V<sub>b</sub> = gemessene Spannung im Fahrzeug

\*\* EVSE = Electric Vehicle Supply Equipment (Ladestation)

†† Die Bereitschaft der Ladestation kann z. B. durch ein Signal am Eingang Enable oder ein entsprechendes Modbus-Kommando erreicht werden.

‡‡ Status D in der Auslieferungskonfiguration nicht unterstützt

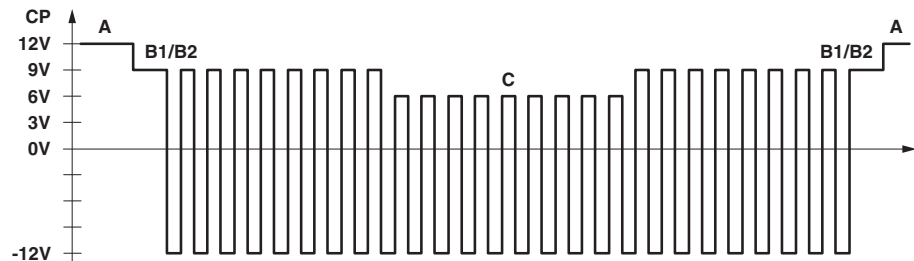


Bild 5-2 Typischer Verlauf des Control-Pilot-Signals

Tabelle 5-2 Typischer Ablauf eines Ladevorgangs

System-status	Zustand	Beschreibung	Signal CP
<b>A</b>	Kein Fahrzeug angeschlossen	–	12 V
<b>B</b>	Fahrzeug angeschlossen	<p>Spannung am Signal CP sinkt auf 9 V. Widerstand R2 im Fahrzeug ist erkannt.</p> <p>Die Spannungshöhe an Signal CP ergibt sich aus der Reihenschaltung des Widerstands R1 in der Ladesteuerung, der Diode D im Fahrzeug und des Widerstands R2 im Fahrzeug an 12 V.</p> <p>Wenn die Ladestation bereit ist, Energie zu liefern, wird das PWM-Signal eingeschaltet. Die Ladebereitschaft kann automatisch, über Eingang EN, RFID, Ethernet oder Mobilfunk-Schnittstelle eingestellt werden. Die Pulsweite kodiert den zulässigen Ladestrom, den das Fahrzeug aus der Ladeinfrastruktur entnehmen darf.</p> <p>Die Kodierung ist in der <a href="#">Tabelle 5-3 auf Seite 38</a> dargestellt.</p> <p>B1 (9 V DC): EVSE noch nicht bereit B2 (9 V PWM): EVSE bereit</p>	9 V
<b>C</b>	Ladevorgang gestartet	<p>Wenn das Fahrzeug das PWM-Signal erkennt, dann schaltet das Fahrzeug über S2 einen weiteren Widerstand R3 zu R2 parallel. Daraus resultiert die Spannungshöhe 6 V</p> <p>Die Ladesteuerung schaltet die Netzspannung über Ladeschütz und Ladekabel auf das Fahrzeug. Der Ladevorgang beginnt.</p>	6 V
<b>B</b>	Ladevorgang beendet	<p>Der Ladevorgang kann sowohl über die Ladestation als auch über das Fahrzeug abgebrochen werden.</p> <p>Abschaltung über die Ladestation: Die Ladestation schaltet das PWM-Signal aus und signalisiert das Ende des Ladevorgangs. Das Fahrzeug öffnet S2. Die Ladesteuerung schaltet das Ladeschütz wieder ab und damit die Spannung vom Ladekabel. Wenn 5 s nach Abschaltung des PWM-Signals S2 nicht geöffnet wird, wird der Ladevorgang unabhängig vom Fahrzeugstatus beendet.</p> <p>Abschaltung über das Fahrzeug: Das Fahrzeug schaltet über S2 den Widerstand R3 wieder ab. Das Fahrzeug beendet den Ladevorgang und öffnet S2. Die Ladesteuerung schaltet das Ladeschütz wieder ab und damit die Spannung vom Ladekabel.</p>	9 V
<b>A</b>	Fahrzeug von Ladestation getrennt	–	12 V

**Zuordnung der Ladeströme zum Tastverhältnis des Control-Pilot-Signals**

Tabelle 5-3 Steuerung des maximal entnehmbaren Ladestroms nach IEC 61851-1

<b>Auswertung des Tastverhältnisses durch das Fahrzeug</b>	<b>Maximaler Strom nach IEC 61851-1, der vom Fahrzeug aufgenommen werden darf</b>
Tastverhältnis < 3 %	Ladevorgang ist nicht erlaubt.
$3 \% \leq \text{Tastverhältnis} \leq 7 \%$	Zeigt an, dass eine digitale Kommunikation zwischen Fahrzeug und Ladestation zur Festlegung der Ladeparameter verwendet wird. Der Ladevorgang ist nur mit einer digitalen Kommunikation erlaubt. 5 % Tastverhältnis sollte benutzt werden, wenn der Control Pilot für die digitale Kommunikation benutzt wird.*
$7 \% \leq \text{Tastverhältnis} \leq 8 \%$	Ladevorgang ist nicht erlaubt.
$8 \% \leq \text{Tastverhältnis} < 10 \%$	6 A
$10 \% \leq \text{Tastverhältnis} \leq 85 \%$	Verfügbarer Strom = (% Tastverhältnis) x 0,6 A
$85 \% < \text{Tastverhältnis} \leq 96 \%$	Verfügbarer Strom = (% Tastverhältnis - 64) x 2,5 A
$96 \% < \text{Tastverhältnis} \leq 97 \%$	80 A
Tastverhältnis > 97 %	Verfügbarer Strom = (% Tastverhältnis - 64) x 2,5 A

\* Funktion wird durch diese Steuerung nicht unterstützt

### Aktivierungsmodus

Wenn bei einem angeschlossenen Fahrzeug vom Status B1 (9 V DC) auf Status B2 (9 V PWM) umgeschaltet wird und das Fahrzeug innerhalb von 30 Sekunden nicht in den Zustand C oder D übergeht, simuliert die Ladesteuerung eine Abtrennung des Fahrzeugs von der Ladestation.

Hierzu wird das Signal CP für 3 Sekunden auf -12 V DC gesetzt. Anschließend wird wieder auf das PWM-Signal umgestellt.

Dieser Vorgang wird nach dem Übergang von Status A1 oder B1 in Status B2 maximal einmal ausgeführt.

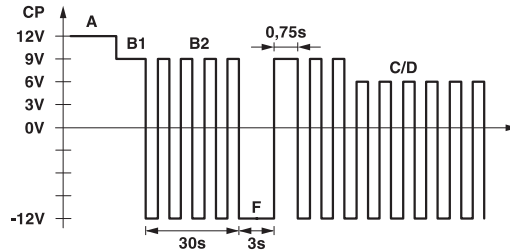


Bild 5-3 Aktivierungsmodus

Der Aktivierungsmodus wird unter diesen Bedingungen wieder ausgeführt.

- Das Fahrzeug wird von der Ladesteuerung getrennt und neu angeschlossen.
- Der Ladevorgang wird durch die Ladestation unterbrochen (z. B. aus Gründen des Lastmanagements).

### Vereinfachter Control Pilot (Simplified Control Pilot)

Mit dem vereinfachten Ladeablauf wird der Zwischenstatus B übersprungen. Der Widerstandswert  $R_e$  entspricht der Parallelschaltung der Widerstände  $R_2$  und  $R_3$  (siehe [Bild 5-1 „Control-Pilot-Signal“](#)).

Mit dem vereinfachten Ladeablauf kann der Status C oder D erreicht werden.

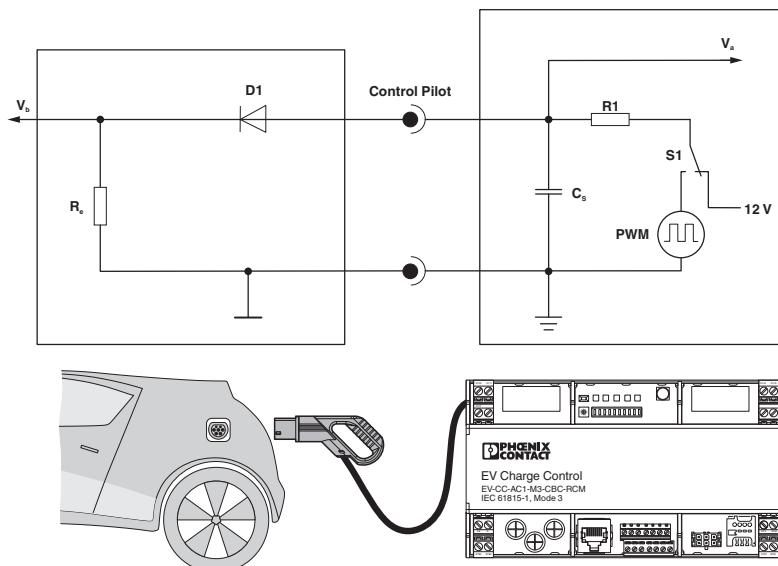


Bild 5-4 Vereinfachter Control-Pilot

## 5.2 Proximity-Signal (Proximity Plug)

Mit dem Proximity Plug wird ein Ladestecker in der Ladestation erkannt und dessen Stromtragfähigkeit ermittelt.

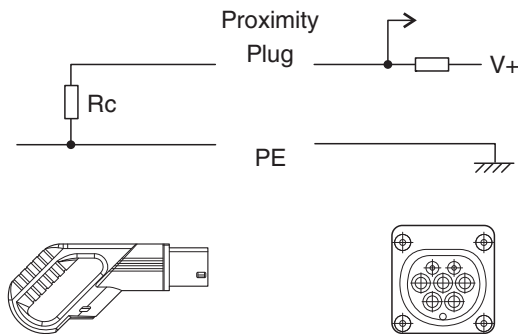


Bild 5-5 Proximity-Signal (Proximity Plug)

Die Stromtragfähigkeit wird nach IEC 61851-1 durch den Widerstand Rc gekennzeichnet.

Das Gerät misst über das Signal PP (Proximity Plug) den Widerstandswert. Das Gerät ermittelt dadurch die Stromtragfähigkeit des angeschlossenen Ladekabels.

Die Kodierung des zulässigen Stroms zum Widerstandswert ist in IEC 61851-1 geregelt.

Tabelle 5-4 Kodierung des zulässigen Stroms zum Widerstandswert nach IEC 61851-1

Widerstandswert Rc nach Norm	Toleranzbereich	Resultierende Stromtragfähigkeit
–	< 75 Ω	Fehler
100 Ω	75 Ω ... 150 Ω	63 (70) A
220 Ω	150 Ω ... 330 Ω	32 A
680 Ω	330 Ω ... 1000 Ω	20 A
680 Ω	1000 Ω ... 2200 Ω	13 A
–	> 2200 Ω	0 A



## 6 Statusanzeige und Konfiguration über Webserver

### 6.1 Verbindung zwischen PC und Ladesteuerung herstellen

Verbinden Sie die Ladesteuerung über den Ethernet-Anschluss mit einem Rechner, auf dem ein Browser installiert ist.

Im Auslieferungszustand hat das System die statische IP-Adresse 192.168.0.8.

Unter der voreingestellten IP-Adresse können Sie das System erreichen, wenn Sie an Ihrem Rechner die folgenden Einstellungen vornehmen (Beispielprozedur für Windows 10):

- Wählen Sie in Ihrem System unter „Start, Windows-System, Systemsteuerung, Netzwerk und Internet“ das „Netzwerk- und Freigabecenter“ aus.
- Wählen Sie unter den angebotenen Verbindungen diejenige aus, die mit der Ladesteuerung verbunden ist, z. B. Ethernet.
- Klicken Sie auf die Schaltfläche „Eigenschaften“.
- Wählen Sie „Internetprotokoll Version 4 (TCP/IPv4)“ aus. Klicken Sie auf die Schaltfläche „Eigenschaften“.
- Hier können Sie Ihrem Rechner eine passende IP-Adresse und Subnetzmaske zuweisen, damit Sie mit diesem eine direkte Verbindung zur Ladesteuerung aufbauen können, z. B. IP-Adresse 192.168.0.1 und der Subnetzmaske 255.255.255.0
- Sie können nun über Ihren Browser auf das System zugreifen und es konfigurieren. Geben Sie dazu <http://192.168.0.8> in die Adressleiste Ihres Browsers ein.
- Je nach Einstellung und Netzwerk können Sie auch den Gerätenamen oder eine andere von Ihnen über den Browser eingestellte IP-Adresse in die Adressleiste Ihres Browsers eingeben.

Mit dem Aufruf des Webservers werden Sie aufgefordert, ein Kennwort einzugeben. In den Werkseinstellungen ist dieses auf „**phoenix**“ gesetzt. Wir empfehlen, dieses über die Registerseite „Config“ zu ändern.

Konfigurationen auf einer der Seiten werden mit der Schaltfläche „**Submit**“ auf das Gerät übertragen. Einzelne Konfigurationsparameter werden erst mit einem Neustart des Geräts wirksam. Daher ist nach Einstellung aller Parameter ein einmaliger Reset über die entsprechende Schaltfläche notwendig.

108191\_de\_02

Bild 6-1 Registerkarte „Status“

Anzeigewert	Beschreibung
State	Status des Ladevorgangs (A-F) nach IEC 61851-1, Annex A
Energy Charge Sequence	Energiemenge, die im aktuellen Ladevorgang bereits geladen wurde. Rücksetzung über den Zustand A
Actual Charge Current Setting	Entspricht dem maximal zulässigen Ladestrom, der dem Fahrzeug über das PWM-Tastverhältnis übermittelt wird. Der angezeigte Wert wird ermittelt als kleinster Wert aus der Konfiguration über den Drehkodierschalter, der Stromtragfähigkeit des Ladekabels und dem über „Remote Charge Current Limitation“ eingegebenen Wert.
Remote Charge Current Limitation	Eingabefeld, über das der maximale Ladestrom, der dem Elektrofahrzeug vorgegeben wird, angepasst werden kann.
Capability of Cable Assembly	Entspricht der Stromtragfähigkeit des angeschlossenen Ladekabels, ermittelt durch Auswertung des Proximity-Kontakts
Active Charging Duration	Zeit in hh:mm, in der das Fahrzeug geladen wird. Rücksetzung über den Zustand A

Tabelle 6-1 Registerkarte „Status“ [...]

Anzeigewert	Beschreibung
<b>Inputs</b>	
LD	<p>Zeigt den Status des digitalen Eingangs LD über die Checkbox an. Eine gesetzte Checkbox steht für eine logische 1 oder 12 V am Eingang</p> <p>Die Zuordnung der Funktionen zu den Eingangssignalen kann durch das Pulldown-Menü konfiguriert werden. Der Default-Wert ist „Connector Locking Detection“, siehe <a href="#">Tabelle 6-2</a>.</p>
EN	<p>Zeigt den Status des digitalen Eingangs EN über die Checkbox an. Eine gesetzte Checkbox steht für eine logische 1 oder 12 V am Eingang</p> <p>Die Zuordnung der Funktionen zu den Eingangssignalen kann durch das Pulldown-Menü konfiguriert werden. Der Default-Wert ist „Enable Charging (permanent)“, siehe <a href="#">Tabelle 6-2</a>.</p>
ML	<p>Zeigt den Status des digitalen Eingangs ML über die Checkbox an. Eine gesetzte Checkbox steht für eine logische 1 oder 12 V am Eingang.</p> <p>Die Zuordnung der Funktionen zu den Eingangssignalen kann durch das Pulldown-Menü konfiguriert werden. Der Default-Wert ist „Manual Lock (pulsed)“, siehe <a href="#">Tabelle 6-2</a>.</p>
XR	<p>Zeigt den Status des digitalen Eingangs XR über die Checkbox an. Eine gesetzte Checkbox steht für eine logische 1 oder 12 V am Eingang</p> <p>Die Zuordnung der Funktionen zu den Eingangssignalen kann durch das Pulldown-Menü konfiguriert werden. Der Default-Wert ist „External Release, EVSE available“, siehe <a href="#">Tabelle 6-2</a>.</p>
IN	<p>Zeigt den Status des digitalen Eingangs IN über die Checkbox an. Eine gesetzte Checkbox steht für eine logische 1 oder 12 V am Eingang</p> <p>Die Zuordnung der Funktionen zu den Eingangssignalen kann durch das Pulldown-Menü konfiguriert werden. Der Default-Wert ist „Maximal Current 16 A“, siehe <a href="#">Tabelle 6-2</a></p>
<b>Outputs</b>	
ER	<p>Zeigt den Status des digitalen Ausgangs ER über die Checkbox an. Eine gesetzte Checkbox steht für eine logische 1 oder 12 V am Ausgang</p> <p>Die Ausgänge können über das Pulldown-Menü auf verschiedene Stati / Ereignisse konfiguriert werden. Der Default-Wert ist „Status E oder Status F (Error)“, siehe <a href="#">Tabelle 6-3</a></p>
LR	<p>Zeigt den Status des digitalen Ausgangs LR über die Checkbox an. Eine gesetzte Checkbox steht für eine logische 1 oder 12 V am Ausgang</p> <p>Die Ausgänge können über das Pulldown-Menü auf verschiedene Stati / Ereignisse konfiguriert werden. Der Default-Wert ist „Locking Request“, siehe <a href="#">Tabelle 6-3</a></p>
VR	<p>Zeigt den Status des digitalen Ausgangs VR über die Checkbox an. Eine gesetzte Checkbox steht für eine logische 1 oder 12 V am Ausgang</p> <p>Die Ausgänge können über das Pulldown-Menü auf verschiedene Stati / Ereignisse konfiguriert werden. Der Default-Wert ist „State C or D“, siehe <a href="#">Tabelle 6-3</a></p>
CR	<p>Zeigt den Status des digitalen Ausgangs CR über die Checkbox an. Eine gesetzte Checkbox steht für eine logische 1 oder 12 V am Ausgang</p> <p>Die Ausgänge können über das Pulldown-Menü auf verschiedene Stati / Ereignisse konfiguriert werden. Der Default-Wert ist „PWM on“, siehe <a href="#">Tabelle 6-3</a></p>
<b>Schaltflächen</b>	
Submit	Überträgt ausgewählte Konfigurationen auf die Ladesteuerung
Reset	Führt einen Neustart der Ladesteuerung aus. Notwendig, um geänderte Konfigurationen wirksam werden zu lassen

Tabelle 6-2 Konfigurationsoptionen der digitalen Eingänge

Option	Bedeutung
(Leer)	Eingang keiner Funktion zugeordnet
Enable Charging (permanent)	Freigabe des Ladevorgangs durch permanentes High-Signal am Eingang (Default für Eingang EN), Voraussetzung: DIP #7 = 1
Enable Charging (pulsed)	Freigabe des Ladevorgangs durch gepulstes High-Signal am Eingang, Rücknahme der Freigabe mit dem nächsten Puls, Voraussetzung: DIP #7 = 1
External Release, EVSE available	Verfügbarkeit der Ladestation durch permanentes High-Signal am Eingang, Status F bei Low-Signal (Default für Eingang XR), Voraussetzung: DIP #8 = 1
Connector Locking Detection	Auswertung der Verriegelungsrückmeldung, High-Signal entspricht einem verriegeltem Ladestecker in der Infrastruktur-Ladedose (Default für Eingang LD), Voraussetzung: DIP #6 = 1
Manuel Lock (permanent)	Verriegelung des Ladesteckers bei einem High-Signal am Eingang, entriegeln mit Low-Signal, Voraussetzung: DIP #9 = 1
Manuel Lock (pulsed)	Verriegelung des Ladesteckers bei Detektion eines Pulses am Eingang, Entriegelung mit dem nächsten Puls, (Default für Eingang ML) Voraussetzung: DIP #9 = 1
Contactactor Monitor (NO)	Rückmeldung der Schützüberwachung über einen „NO – Normally Open“-Hilfskontakt am Lastschütz. Aktivierung der Funktion „Contactactor-Monitoring“ auf der Registerseite CONFIG notwendig
Contactactor Monitor (NC)	Rückmeldung der Schützüberwachung über einen „NC – Normally Closed“-Hilfskontakt am Lastschütz. Aktivierung der Funktion „Contactactor-Monitoring“ auf der Registerseite CONFIG notwendig
Maximal Current „digital communication“	PWM-Tastverhältnis des Control Pilot Signals wird auf 5 % - Digitale Kommunikation zum Fahrzeug - eingestellt, Die High-Level Kommunikation zum Fahrzeug ist kein Bestandteil der Ladesteuerung
Maximal Current 6 A	Der maximale Ladestrom wird bei einem High-Signal auf den jeweiligen Stromwert begrenzt (Default für Eingang IN: 16 A)
Maximal Current 10 A	
Maximal Current 13 A	
Maximal Current 16 A	
Maximal Current 20 A	
Maximal Current 32 A	
Maximal Current 63 A	
Maximal Current 70 A	

Tabelle 6-3 Konfigurationsoptionen der digitalen Ausgänge

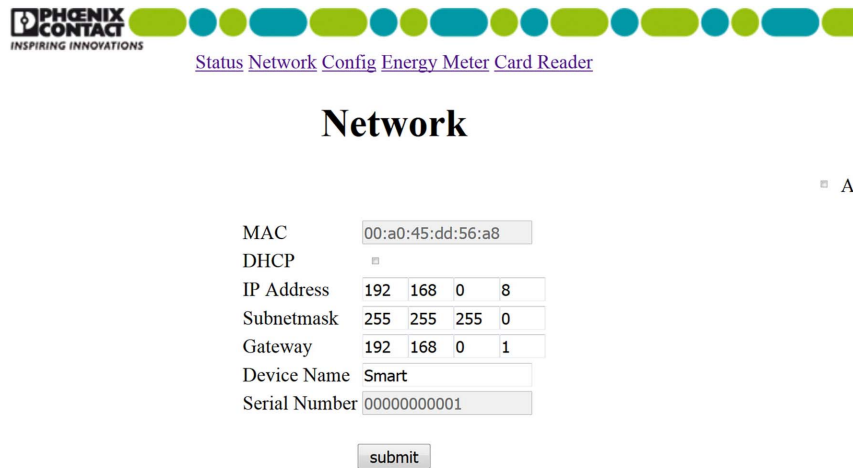
Option	Bedeutung
(Leer)	Der Ausgang ist keinem Status oder Ereignis zugeordnet
State A	Gerät im Status A, kein Fahrzeug angeschlossen
State B	Gerät im Status B, Fahrzeug angeschlossen, kein Ladevorgang
State B and PWM on	Gerät im Status B2, Fahrzeug angeschlossen, PWM eingeschaltet (Ladestation bereit zum Laden)
State B and PWM off	Gerät im Status B1, Fahrzeug angeschlossen, PWM ausgeschaltet (Ladestation nicht zum Laden bereit)
State C	Gerät im Status C, Ladevorgang kann stattfinden
State D	Gerät im Status D, Ladevorgang kann stattfinden
State E	Gerät im Status E, Fehler oder Ladestation nicht bereit
State F	Gerät im Status F, Ladestation nicht verfügbar für Ladevorgänge
State A or State B	Gerät im Status A oder B, kein Ladevorgang aktiv
State A or State B and PWM on	Gerät im Status A oder B – mit eingeschaltetem PWM-Signal
State A or State B and PWM off	Gerät im Status A oder B – mit ausgeschaltetem PWM-Signal
State A or State B or State C	Gerät im Status A, B oder C
State A or State B or State D	Gerät im Status A, B oder D
State A or State B or State C or State D	Gerät im Status A, B, C oder D, kein Fehler, Ladestation verfügbar
State E or State F (Error)	Status E oder Status F, Fehler oder Ladestation nicht verfügbar. Default für Ausgang ER
State C or D	Status C oder D, Ladevorgang kann stattfinden. Default für Ausgang VR
PWM on	PWM-Signal eingeschaltet, Ladevorgang seitens der Ladesteuerung freigegeben. Default für Ausgang CR
Valid ProximityPlug	Ladestecker mit gültigem Proximity erkannt
Invalid ProximityPlug	Ladestecker mit ungültigem Proximity erkannt
13A at ProximityPlug	13-A-Ladekabel detektiert
20A at ProximityPlug	20-A-Ladekabel detektiert
32A at ProximityPlug	32-A-Ladekabel detektiert
63A at ProximityPlug	63-A-Ladekabel detektiert
13A or 20A at ProximityPlug	13- oder 20-A-Ladekabel detektiert
13A or 20A or 32A at ProximityPlug	13- oder 20- oder 32-A-Ladekabel detektiert
Rejected plug with low current carrying capacity	Gerät lehnt das Laden des Fahrzeugs aufgrund unzureichender Stromtragfähigkeit des Ladekabels ab
Contact on	Ladeschutz zugeschaltet
Ventilation on	Ventilation (Status D) zugeschaltet
Locking request	Verriegelung ist aktiv. Default für Ausgang LR
Register Output1	Das Register „Output1“ wurde über Modbus gesetzt (Logisch 1)
Register Output2	Das Register „Output2“ wurde über Modbus gesetzt (Logisch 1)
Register Output3	Das Register „Output3“ wurde über Modbus gesetzt (Logisch 1)
Register Output4	Das Register „Output4“ wurde über Modbus gesetzt (Logisch 1)

## EV Charge Control

Tabelle 6-3 Konfigurationsoptionen der digitalen Ausgänge [...]

Option	Bedeutung
Overcurrent Detected	Ein Fahrzeug hat mit einem höheren Strom geladen, als durch das PWM-Signal vorgegeben
Contactor Failure	Die Schützüberwachung hat einen Zustand erkannt. Dieser Zustand kann dazu führen, dass an der Ladestation im ausgeschalteten Zustand eine Spannung anliegt.
State D Vehicle Rejected	Ein Fahrzeug, das im Status D lädt, wurde erkannt und abgewiesen
State B or State C or State D	Ein Fahrzeug ist mit der Ladestation verbunden

## 6.3 Registerkarte „Network“ (Standardversion)



PHOENIX CONTACT  
INSPIRING INNOVATIONS

[Status](#) [Network](#) [Config](#) [Energy Meter](#) [Card Reader](#)

### Network

Auto Refresh

MAC: 00:a0:45:dd:56:a8

DHCP: ☐

IP Address: 192 168 0 8

Subnetmask: 255 255 255 0

Gateway: 192 168 0 1

Device Name: Smart

Serial Number: 000000000001

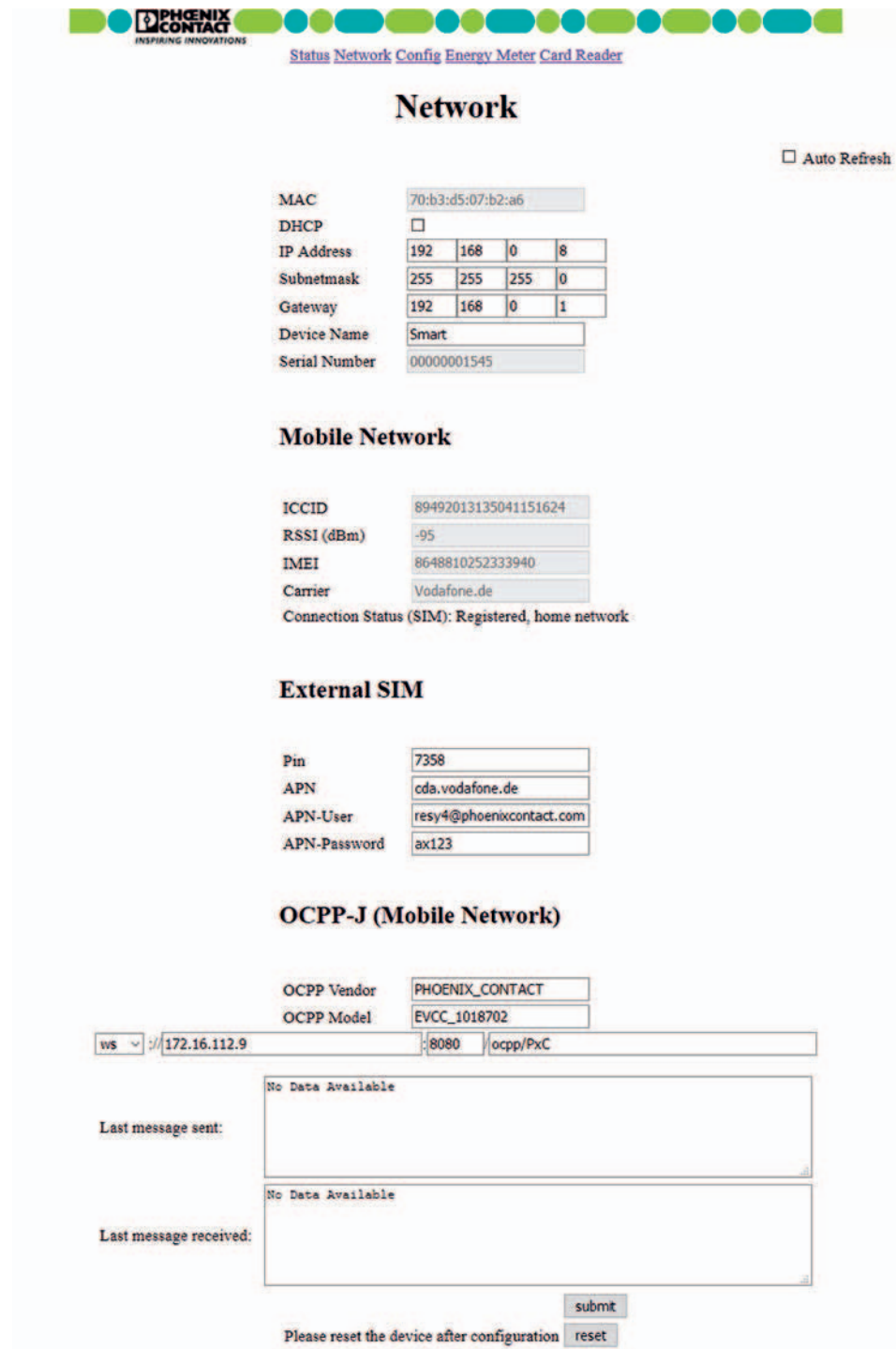
submit

Bild 6-2 Registerkarte „Network“

Tabelle 6-4 Registerkarte „Network“

Option	Bedeutung
MAC	MAC-Adresse des Geräts. Die MAC-Adresse ist fest eingestellt, eindeutig und kann nicht geändert werden.
DHCP	Dieses Feld ermöglicht die Auswahl zwischen einer festen IP-Adresse und einer DHCP-Anfrage.  „disabled“: Es ist eine feste IP-Adresse inklusive Subnetzmaske und Standard-Gateway eingestellt (Default)  „enabled“: Es wird eine DHCP-Anfrage ausgeführt. Wenn ein DHCP-Server im Netzwerk vorhanden ist, wird dem Gerät eine IP-Adresse zugewiesen. Wenn zusätzlich ein DNS-Server im Netzwerk vorhanden ist, kann auf das Gerät über den Gerätenamen zugegriffen werden.
IP Address	Hier können Sie die IP-Adresse des Geräts einstellen, die benutzt wird, wenn kein DHCP-Service aktiv ist. (Default: 192.168.0.8)
Subnetmask	Hier können Sie die Subnetzmaske des Geräts einstellen, die benutzt wird, wenn kein DHCP-Service aktiv ist. (Default: 255.255.255.0)
Gateway	Hier können Sie die IP-Adresse des Standard-Gateways einstellen, die benutzt wird, wenn kein DHCP-Service aktiv ist. (Default: 192.168.0.1)
Device Name	Über den Gerätenamen können Sie auf das System zugreifen, wenn ein DNS-Server im Netzwerk den Namen auflösen kann. Der Default-Wert ist „Smart“.
Serial Number	Die Seriennummer des Geräts ist fest eingestellt und eindeutig. Sie kann nicht geändert werden.
<b>Schaltfläche</b>	
Submit	Überträgt ausgewählte Konfigurationen auf die Ladesteuerung

## 6.4 Registerkarte „Network“ (3G-Version)



PHOENIX CONTACT  
INSPIRING INNOVATIONS

[Status](#) [Network](#) [Config](#) [Energy Meter](#) [Card Reader](#)

### Network

☐ Auto Refresh

MAC: 70:b3:d5:07:b2:a6

DHCP: ☐

IP Address: 192 168 0 8

Subnetmask: 255 255 255 0

Gateway: 192 168 0 1

Device Name: Smart

Serial Number: 00000001545

### Mobile Network

ICCID: 89492013135041151624

RSSI (dBm): -95

IMEI: 864881025233940

Carrier: Vodafone.de

Connection Status (SIM): Registered, home network

### External SIM

Pin: 7358

APN: cda.vodafone.de

APN-User: resy4@phoenixcontact.com

APN-Password: ax123

### OCPP-J (Mobile Network)

OCPP Vendor: PHOENIX\_CONTACT

OCPP Model: EVCC\_1018702

ws: 172.16.112.9 :8080 /ocpp/PxC

Last message sent: No Data Available

Last message received: No Data Available

submit

Please reset the device after configuration  reset

Bild 6-3 Registerkarte „Network (3G-Version)“



Tabelle 6-5 Registerkarte „Network (3G-Version)“

<b>Mobile Network (nur EV-CC-AC1-M3-CBC-RCM-ETH-3G)</b>	
ICCID	Integrated Circuit Card Identifier: Eindeutige Seriennummer der SIM-Karte.
RSSI (dBm)	Received Signal Strength Indication, Signalstärke des eingehenden Funksignals, idealerweise im Bereich -70 bis -80 dBm für eine stabile Funkverbindung. -120 dBm bedeutet, dass keine Verbindung aufgebaut werden konnte.
IMEI	International Mobile Equipment Identity, Seriennummer des integrierten Mobilfunkmodems
Carrier	Netzbetreiber, in dem die Ladesteuerung eingebucht ist.
<b>Connection Status (SIM)</b>	
„Not registered, MS is currently searching for a new operator to register with“	Ladesteuerung noch nicht im Mobilfunknetz eingebucht
„Registered, home network“	Das Gerät ist im Mobilfunknetzwerk eingebucht
„Registration denied“	SIM-Karte vom Provider gesperrt
„Registered, roaming“	Mobile Station ist nicht im Heimnetzwerk eingebucht, Roaming ist aktiv
„Wrong PIN“	PIN ist nicht korrekt, Neueingabe und Gerätereustart ist notwendig
„PUK required“	SIM-Karte nach mehrmaliger PIN-Eingabe gesperrt, PUK-Eingabe über externes Gerät (z. B. Mobiltelefon) notwendig
„Unknown Error“	Sonstiger Modemfehler
<b>External SIM</b>	
PIN	Personal Identification Number der SIM-Karte. Geben Sie diese ein, bevor Sie die SIM-Karte in die Ladesteuerung einsetzen und das Gerät starten. Damit vermeiden Sie, dass die SIM-Karte gesperrt wird.
APN	Access Point Name. Name des Gateways zwischen dem mobilen und dem öffentlichen Netzwerk.
APN-User	User Name für den Zugriff auf das APN
APN-Password	Passwort für den Zugriff auf das APN
<b>OCPP-J (Mobile Network)</b>	
OCPP Vendor	Feld zur Eingabe des Ladestationsherstellers
OCPP Model	Feld zur Eingabe der Modellbezeichnung der Ladestation.
OCPP End Point Address	Verbindungsdaten zum Backend. Die Verbindungsdaten werden typischerweise vom Backend-Betreiber bereitgestellt.  Protokoll: WebSocket (WS) oder WebSocketSecure (WSS): <ul style="list-style-type: none"> <li>– End point Adresse</li> <li>– Port-Nummer</li> <li>– OCPP-ID</li> </ul>
Last Message Sent	Darstellung der letzten Nachricht, die zum Backend gesendet wurde.*
Last Message Received	Darstellung der letzten Nachricht, die vom Backend empfangen wurde.*

\* Weitere Log-Daten können über „IP-Adresse/loggedmessages“, z. B. „192.168.0.8/loggedmessages“ eingesehen werden.

## 6.5 Registerkarte „Config“



[Status](#) [Network](#) [Config](#) [Energy Meter](#) [Card Reader](#)

### Configuration

☐ Auto Refresh

#### Preset Charge Current

63

#### DIP-Switch

D1 Proximity Detection	<input checked="" type="checkbox"/>
D2 Reject Cable Assembly rated 20A / 13A	<input type="checkbox"/>
D3 Reject Cable Assembly rated 13A	<input type="checkbox"/>
D4 Connector locking	<input checked="" type="checkbox"/>
D5 Reserved	<input checked="" type="checkbox"/>
D6 High Signal at LD for Charging Release	<input checked="" type="checkbox"/>
D7 High Signal at EN for Charging Release	<input checked="" type="checkbox"/>
D8 High Signal at XR for Charging Release	<input type="checkbox"/>
D9 Manual Lock/Unlock Function at ML	<input type="checkbox"/>
D10 Register Enable Charging & External Release	<input type="checkbox"/>

#### Locking Actor Timing (For Pulsed Locking only)

Pulse Duration for Locking(0.5s Default, max. 3s)	0.5
Pulse Duration for Unlocking(0.5s Default, max. 3s)	0.5
Time between Locking Cycles (2s Default, max. 10s)	2

#### Contactor Monitoring

Disabled

#### Others

New Password	*****
Register Enable Charging	<input type="checkbox"/>
CP Duty Cycle 5%	<input type="checkbox"/>
Register External Release, EVSE available	<input checked="" type="checkbox"/>
Reject State D vehicles	<input type="checkbox"/>
Remote Locking	<input type="checkbox"/>
<input type="button" value="Firmware-Update"/>	<input type="button" value="submit"/>

Bild 6-4 Registerkarte „Config“

Tabelle 6-6 Anzeigewerte Registerkarte „Config“

Anzeigewert		Beschreibung
<b>Config</b>		
Preset Charge Current		Hier wird der maximal zulässige Ladestrom angezeigt, der über den Drehkodierschalter am Gerät eingestellt ist.
DIP-Switch		Hier werden die Einstellungen des Geräts dargestellt, wie sie an der Front des Geräts mit den DIP-Schaltern eingestellt sind, siehe <a href="#">Tabelle 3-2 auf Seite 15</a>
D1	Proximity Detection	Abfrage des Proximity Plugs wählen
D2	Reject Cable Assembly rated 20 A / 13 A	Auswahl der Stromtragfähigkeit $\leq 20$ A oder $\leq 13$ A (nur, wenn DIP 1 auf ON steht)
D3	Reject Cable Assembly rated 13 A	Auswahl der Stromtragfähigkeit $\leq 13$ A (nur, wenn DIP 1 und 2 auf ON stehen)
D4	Connector Locking	Verriegelungsfunktion aktiviert
D5	Reserved	Reserviert für zukünftige Anwendungen
D6	High Signal at LD for Charging Release	Verriegelung Rückmeldung (nur, wenn DIP 4 auf ON steht)
D7	High Signal at EN for Charging Release	Freigabefunktion Ladevorgang aktivieren
D8	High Signal at XR for Charging Release	Verfügbarkeit Ladestation wählen
D9	Manual Lock/Unlock Function at ML	Option manuelle Verriegelung wählen (nur, wenn DIP 4 auf ON steht)
D10	Register Enable Charging & External Release	Die Freigabe kann über Modbus, den Webserver oder RFID erfolgen.
<b>Locking Actor Timing</b>		
Pulse Duration for Locking (0.5 s Default, max. 3 s)		Zeitdauer des Verriegelungsimpulses
Pulse Duration for Unlocking (0.5 s Default, max. 3 s)		Zeitdauer des Entriegelungsimpulses
Time between Locking Cycles (2 s Default, max. 10 s)		Zeitdauer, die zwischen den Ver- und Entriegelungsimpulsen gewartet wird, wenn im Ablauf der automatischen Verriegelungsoption Fehler auftreten
<b>Contactor Monitoring</b>		
Contactor Monitoring		Auswahlmöglichkeiten zur Lastschützüberwachung <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Disabled: Lastschütz wird nicht überwacht</li> <li>2. Via Sense: Lastschütz wird durch Auswertung der Ausgangsspannung des Lastrelais über Eingang CT überwacht</li> <li>3. Via Contactor Monitor NO: Überwachung über einen NO (normally open) Hilfskontakt des Lastschützes. Ein digitaler Eingang muss dieser Funktion zugeordnet sein</li> <li>4. Via Contactor Monitor NC: Überwachung über einen NC (normally closed) Hilfskontakt des Lastschützes. Ein digitaler Eingang muss dieser Funktion zugeordnet sein</li> <li>5. Via Energy Meter: Auswertung durch Spannungsmessung mit einem angeschlossenen Energiemessgerät</li> </ol>

## EV Charge Control

Tabelle 6-6 Anzeigewerte Registerkarte „Config“ [...]

Anzeigewert	Beschreibung
<b>Others</b>	
New Password	Eingabemöglichkeit zum Verändern des Passworts
Register Enable Charging	Dieses Feld entspricht dem digitalen Eingang EN. Mit der Aktivierung wird der Ladevorgang freigegeben, wenn diese Option über den DIP 10 gewählt wurde. Ist über DIP 7 der digitale Eingang EN für den Ladevorgang ebenfalls aktiviert, so werden diese beiden Eingangsgrößen ODER-verknüpft
CP Duty Cycle 5 %	In diesem Feld wird die Funktion „Digitale Kommunikation“ gewählt. Diese Auswahl entspricht der Einstellung „Dig“ am Drehkodierschalter. Die in diesem Fall angewandte Powerlinekommunikation wird nicht direkt von dieser Ladesteuerung unterstützt.
Register External Release, EVSE available	Dieses Feld entspricht dem digitalen Eingang XR. Mit der Aktivierung (Default beim Start des Controllers) wird die Ladestation aktiviert, andernfalls wird Status F eingenommen. Für die Nutzung dieser Funktion muss DIP 10 = 1 gesetzt werden.
Reject State D vehicles	Wenn diese Funktion auf „enabled“ gesetzt wird, werden Fahrzeuge abgewiesen, die im Status D laden. (Status D = positiver Wert des PWM-Signals auf dem Control Pilot = 3 V.) Das Gerät geht in diesem Fall in einen Fehlerstatus über und kann nur über den Status A zurückgesetzt werden.
Remote Locking	Checkbox zum Ver- und Entriegeln des Ladesteckers in der Infrastruktur-Ladedose. Setzen Sie dazu DIP 4 und DIP 9 auf 1.
<b>Schaltflächen</b>	
Firmware-Update	Öffnet ein Dialogfenster für das Update der Firmware
Submit	Überträgt die ausgewählte Konfigurationen auf die Ladesteuerung

## 6.6 Registerkarte „Energy Meter“

Über die RS-485-Schnittstelle können Energiemessgeräte mit der Ladesteuerung verbunden werden, die das Modbus/RTU-Protokoll unterstützen. Die Energiemessgeräte müssen Integer-Daten mit maximal zwei Datenworten im Format Little Endian oder Big Endian in Holding-Registern bereitstellen.

Die für den Ladeprozess relevanten Messwerte werden von der Ladesteuerung zyklisch ausgelesen und auf dem Webserver dargestellt. Außerdem werden die Messwerte in den Modbus TCP-Registern zum Auslesen über die Ethernet-Schnittstelle bereitgestellt.



[Status Network Config Energy Meter Card Reader](#)

### Energy Meter

☐ Auto Refresh

	Modbus Address	# Register	Conversion unit	Value
Voltage V1 (V)	0	2	0.1	225
Voltage V2 (V)	0	0	0.1	0
Voltage V3 (V)	0	0	0.1	0
Current I1 (A)	2	2	0.001	0
Current I2 (A)	0	0	0.001	0
Current I3 (A)	0	0	0.001	0
Active Power (W)	4	2	0.1	0
Reactive Power (W)	8	2	0.1	0
Apparent Power (W)	6	2	0.1	0
Power Factor	14	1	1	0
Energy Total (kWh)	16	2	0.1	0
Max. Power Charge Sequence (W)	12	2	0.01	22
Mains Frequency (Hz)	15	1	0.1	50
Max. Current I1 (A)	0	0	0.001	0
Max. Current I2 (A)	0	0	0.001	0
Max. Current I3 (A)	0	0	0.001	0
Reset 1 Address/Value	0	0		0
Reset 2 Address/Value	0	0		0

### Communication

Metering Device	EM111
Baud Rate	19200
Energy Meter Address	35
Polling cycle (ms)	1000
High Register First	<input checked="" type="checkbox"/>
Overcurrent Detection Enabled	<input type="checkbox"/>

Please reset the device after configuration

Bild 6-5 Registerkarte „Energy Meter“

Die Konfiguration der Energiemessgeräte erlaubt unterschiedliche Zuordnungen von Messwerten zu den Anzeigefeldern.

Abweichungen von der Tabelle sind möglich und bei manchen Messgeräten notwendig. Das hängt davon ab, welche Daten vom Messgerät verfügbar sind. Beachten Sie hierzu auch die Dokumentation des von Ihnen eingesetzten Energiemessgeräts.

An die Ladesteuerung können unterschiedliche Energiemessgeräte angebunden werden, die über den Webserver oder über Modbus/TCP konfiguriert werden können. Die Konfiguration erfolgt über die Parameter nach folgender Tabelle.

Im Auslieferungszustand ist die Ladesteuerung für den Energiezähler EEM-350-D-MCB von Phoenix Contact konfiguriert

Tabelle 6-7 Konfigurationsparameter Energiemessgerät

Parameter	Bedeutung
Modbus Address	Adresse des entsprechenden Messwerts im Gerät in dezimaler Darstellung
# Register	Anzahl der Datenworte, mit denen der Messwert im Messgerät bereitgestellt wird. Wenn hier eine „0“ eingegeben wird, wird der entsprechende Wert nicht ausgelesen. Das ist notwendig, wenn das Messgerät die entsprechenden Werte nicht bereitstellt. Messgeräte, die die Messwerte in mehr als zwei Datenworte kodieren, können mit der Ladesteuerung nicht ausgelesen werden.
Conversion Unit	<p>Umrechnungsfaktor für ausgelesene Messwerte zur Darstellung auf dem Webserver. Abhängig vom Hersteller Typ werden die Messwerte auf Messgeräten mit unterschiedlicher Bit-Wertigkeit bereitgestellt. Mit diesem Faktor erfolgt die Anpassung an die vorgegebenen Einheiten (V, A, W, kWh, Hz) für die Anzeige auf dem Webserver.</p> <p>Bei der erstmaligen Inbetriebnahme eines neuen Messgeräts mit der Ladesteuerung empfehlen wir eine Plausibilitätskontrolle der angezeigten Messwerte und ggf. die Anpassung der Umrechnungsfaktoren.</p> <p>Die Darstellung erfolgt als Integer. Wenn Rundungsverluste bei einer späteren Weiterverarbeitung vermieden werden sollen, dann setzen Sie den Umrechnungsfaktor auf den Wert 1. Damit können Sie die maximale Auflösung des Messgeräts nutzen.</p>
Reset 1 Address/Value und Reset 2 Address/Value	Durch das Schreiben von definierten Werten (maximal zwei Datenworte lang) in den spezifizierten Adressbereich können bestimmte Messwerte im Messgerät zurückgesetzt werden. Die Ladesteuerung schreibt diese Werte automatisch nach der Beendigung eines Ladevorgangs (Status A). Wenn für „Number Registers (0...2)“ der Wert 0 eingetragen wird, werden keine Werte zurückgesetzt.
<b>Kommunikation</b>	
Metering Device	Frei wählbare Bezeichnung zur Identifizierung des verwendeten Messgeräts.
Energy Meter Modbus Address	Adresse des Energiemessgeräts (0 ... 254). Der hier eingestellte Wert muss mit dem am Messgerät eingestellten Wert übereinstimmen.
Baud Rate:	Übertragungsrate zwischen der Ladesteuerung und dem Messgerät (2,4 kBit/s ... 115.200 kBit/s). Der hier eingestellte Wert muss mit dem am Messgerät eingestellten Wert übereinstimmen.
Polling cycle (ms)	Zeitabstand zwischen zwei Abfragezyklen. Beachten Sie, dass sich eine zu kurz gewählte Zykluszeit negativ auf die Leistungsfähigkeit des Systems auswirken kann, z. B. bei der Ethernet-Kommunikation.
High Register First	Dieses Feld muss gewählt werden, wenn die Daten im Messgerät in der Byte-Reihenfolge „Big Endian“ dargestellt sind. Das signifikanteste Bit wird an der kleinsten Speicheradresse abgelegt.
Overcurrent Detection Enabled	Dieses Feld muss gewählt werden, wenn die Überstromüberwachung aktiviert werden soll. Bei einem Überstrom von $I/I_{max} > 1,25$ erfolgt die Abschaltung nach 10 s, bei $I/I_{max} > 1,1$ nach 100 s. Ströme von $I/I_{max} < 1,1$ werden toleriert.

Tabelle 6-8 Anzeigewerte Registerkarte „Energy Meter“

Anzeigewert	Bedeutung
<b>Energy Meter</b>	
Voltage V1 – V3 (V)	Spannung auf den drei Phasen. Entweder als Außenleiterspannung oder Spannung gegen den Neutraleiter, abhängig von der Konfiguration und den vom Messgerät bereitgestellten Daten.
Current I1 – I3 (A)	Strom der drei Phasen
Active Power (W)	Wirkleistung
Reactive Power (W)	Blindleistung
Apparent Power (VA)	Scheinleistung
Power Factor	Leistungsfaktor/cos Phi
Energy Total (kWh)	Ablesewert eines nicht rücksetzbaren Zählwerks
Max Power Charge Sequence (W)	Maximale Leistung des aktuellen Ladevorgangs
Mains Frequency (Hz)	Aktuelle Netzfrequenz
Max. Current I1 – I3 (A)	Maximal gemessene Ströme auf den Leitern L1-L3 während des aktuellen Ladevorgangs

108191\_de\_02

Über die RS-485-Schnittstelle können RFID Kartenleser mit der Ladesteuerung verbunden werden, die das Modbus/RTU-Protokoll unterstützen. Die UUIDs der Karten werden ausgelesen und können über Modbus/TCP weiter verarbeitet werden. Ebenso können bis zu 20 UUIDs auf einer lokalen Whitelist über den Webserver editiert und abgespeichert werden.



[Status](#) [Network](#) [Config](#) [Energy Meter](#) [Card Reader](#)

## Card Reader

■ **Au**

## Communication

RFID Enable	<input checked="" type="checkbox"/>
Baud Rate	115200
Card Reader Address	1
High Register First	<input type="checkbox"/>
Card Data Address	17
Card Data #Register	16
Buzzer Coil Address	0
<input type="button" value="submit"/>	

## Whitelist

[illegible]

Bild 6-6 Registerkarte „Card Reader“



Tabelle 6-9 Anzeigewerte Registerkarte „Card Reader“

Option	Bedeutung
<b>Card Reader</b>	
RFID Enable	Aktiviert den RFID Leser, Daten werden ausgelesen. Um die Freigabe über den RFID-Kartenleser zu steuern, ist zusätzlich DIP #10 = 1 zu setzen
Baud Rate	Übertragungsrate zwischen der Ladesteuerung und dem Kartenleser (2,4 kBit/s ... 115.200 kBit/s). Der hier eingestellte Wert muss mit dem am Kartenleser eingestellten Wert übereinstimmen.
Card Reader Address	Adresse des RFID-Kartenlesers (0 ... 254) im Netzwerk Der hier eingestellte Wert muss mit dem am Kartenleser eingestellten Wert übereinstimmen.
High Register First	Dieses Feld muss gewählt werden, wenn die Daten im Messgerät in der Byte-Reihenfolge „Big Endian“ dargestellt sind.
Card Data Address	Adresse, unter der die UID der RFID-Karte im Kartenleser abgelegt ist.
Card Data #Register	Anzahl der Datenregister, die für eine vollständige UID ausgelesen werden müssen
Buzzer Coil Address	Adresse, unter der ein integrierter Buzzer des Kartenlesers aktiviert werden kann
<b>Whitelist</b>	
Last Card	Unique Identifier (UID) der letzten ausgelesenen RFID-Karte
Card Name	Frei wählbarer Name, der einer RFID-Karte zugeordnet werden kann
Card UID	Unique Identifier (UID) der RFID-Karte
Enable	Freischaltung der RFID-Karte für den Ladevorgang
Save	Abspeicherung von „Card Name“, „Card UID“ und Freigabe in der Whitelist auf der Ladesteuerung

Eine ausgelesene UID kann die Whitelist kopiert werden. Dort können Sie die UID mit einem Namen versehen und für Ladevorgänge freigeben.



## 7 Modbus-Beschreibung

Sie können über Modbus auf die Register des Geräts zugreifen. Das Gerät arbeitet als Modbus-Slave mit der Adresse 255. Es wartet am Port 502 auf eingehende Modbus/TCP-Anfragen.

### 7.1 Modbus-Registerarten

Modbus/RTU ermöglicht drei Registerarten, die wie folgt benutzt werden:

Tabelle 7-1 Modbus-Registerarten

Modbus-Register Typ	Wert	Zugriff
Input	16 Bit	Lesen
Discrete	1 Bit	Lesen
Holding	16 Bit	Lesen/Schreiben
Coils	1 Bit	Lesen/Schreiben



Sie können mehrere Input- und Holding-Register zusammenfassen, um 32-Bit-Daten zu übertragen. Die Kodierung für solche Daten ist im Little-Endian-Format. Das Wort mit dem niederwertigsten Element wird zuerst genannt.

## 7.2 Registerzuordnung

Die folgende Tabelle zeigt, wie die Geräteinformationen Registern zugeordnet werden, die über Modbus erreichbar sind.



Soweit nicht anders angegeben, handelt es sich um dezimale Zahlenwerte.

Tabelle 7-2 Registerzuordnung, Typ Input

Typ	Adresse	Wert	Zugriff	Funktion	Kodierung
Input	100	16 Bit	Lesen	EV-Status	ASCII (8 Bit), A... F
Input	101	16 Bit	Lesen	Proximity-Ladestrom	Integer, Ampere
Input	102	32 Bit	Lesen	Ladezeit	Integer, Sekunden
Input	103				
Input	104	16 Bit	Lesen	DIP-Schalter Konfiguration	Binär, DIP 1 = LSB Jeder Schalter entspricht einem Bit.
Input	105	32 Bit	Lesen	Firmware-Version	ASCII, z. B. 0.91 = 0x2E30 0x3139
Input	106				
Input	107	16 Bit	Lesen	Fehlercodes	Hexadezimal Bit Fehler <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Kabelabweisung 13 A und 20 A</li> <li>2. Kabelabweisung 13 A</li> <li>3. Ungültiger PP-Wert</li> <li>4. Ungültiger CP-Wert</li> <li>5. Status F wegen fehlender Verfügbarkeit der Ladestation</li> <li>6. Verriegelung</li> <li>7. Entriegelung</li> <li>8. LD ist während Verriegelung weggefallen</li> <li>9. Überstromabschaltung</li> <li>10. Kommunikationsproblem Ladesteuerung - Messgerät bei aktivierter Überstromabschaltung</li> <li>11. Status D, Fahrzeug abgewiesen</li> <li>12. Schützfehler erkannt</li> <li>13. Fahrzeugseitig keine Diode im Control Pilot Kreis</li> <li>14. DC-Fehlerstrom detektiert</li> </ol>

Tabelle 7-2 Registerzuordnung, Typ Input [...]

Typ	Adresse	Wert	Zugriff	Funktion	Kodierung
Input	108	32 Bit	Lesen	Anzeige Messgerät Spannung V1	Integer, entsprechend der Anzeige auf dem Webserver.
Input	109				
Input	110	32 Bit	Lesen	Anzeige Messgerät Spannung V2	Wenn Nachkommastellen benötigt werden, müssen Sie die Umrechnungsfaktoren für die Webdarstellung entsprechend anpassen.
Input	111				
Input	112	32 Bit	Lesen	Anzeige Messgerät Spannung V3	Mit dem Umrechnungsfaktor „1“ stehen die Werte so zur Verfügung, wie das Messgerät sie bereitstellt.
Input	113				
Input	114	32 Bit	Lesen	Anzeige Messgerät Strom I1	
Input	115				
Input	116	32 Bit	Lesen	Anzeige Messgerät Strom I2	
Input	117				
Input	118	32 Bit	Lesen	Anzeige Messgerät Strom I3	
Input	119				
Input	120	32 Bit	Lesen	Anzeige Messgerät Wirkleistung	
Input	121				
Input	122	32 Bit	Lesen	Anzeige Messgerät Blindleistung	
Input	123				
Input	124	32 Bit	Lesen	Anzeige Messgerät Scheinleistung	
Input	125				
Input	126	32 Bit	Lesen	Anzeige Messgerät Leistungsfaktor	
Input	127				
Input	128	32 Bit	Lesen	Anzeige Messgerät Energie (total)	
Input	129				
Input	130	32 Bit	Lesen	Anzeige Messgeräte maximale Leistung	
Input	131				
Input	132	32 Bit	Lesen	Anzeige Energie aktueller Ladevorgang	
Input	133				
Input	134	32 Bit	Lesen	Anzeige Messgerät Netzfrequenz	
Input	135				
Input	136	32 Bit	Lesen	Anzeige Messgeräte maximaler Strom I1	
Input	137				
Input	138	32 Bit	Lesen	Anzeige Messgeräte maximaler Strom I2	
Input	149				
Input	140	32 Bit	Lesen	Anzeige Messgeräte maximaler Strom I3	
Input	141				

Tabelle 7-3 Registerzuordnung, Typ Discrete

Typ	Adresse	Wert	Zugriff	Funktion	Kodierung
Discrete	200	1 Bit	Lesen	Status digitaler Eingang LD (Enable)	1 Bit
Discrete	201	1 Bit	Lesen	Status digitaler Eingang EN (External Release)	1 Bit
Discrete	202	1 Bit	Lesen	Status digitaler Eingang ML (Lock Detection)	1 Bit
Discrete	203	1 Bit	Lesen	Status digitaler Eingang XR (Manual Lock)	1 Bit
Discrete	204	1 Bit	Lesen	Status digitaler Ausgang ER	1 Bit
Discrete	205	1 Bit	Lesen	Status digitaler Ausgang LR	1 Bit
Discrete	206	1 Bit	Lesen	Status digitaler Ausgang VR	1 Bit
Discrete	207	1 Bit	Lesen	Status digitaler Ausgang CR	1 Bit
Discrete	208	1 Bit	Lesen	Status digitaler Eingang IN	1 Bit

Tabelle 7-4 Registerzuordnung, Typ Holding

Typ	Adresse	Wert	Zugriff	Funktion	Kodierung
Holding	300	16 Bit	Lesen	Eingestellter Ladestrom (PWM-Signal)	Integer [A]
Holding	301	3 x 16 Bit	Lesen	MAC-Adresse	Hexadezimal z. B. 00:A0:45:66:4F:40: 0xA000 0x6645 0x404F
Holding	302				
Holding	303				
Holding	304	6 x 16 Bit	Lesen	Seriennummer	ASCII, z. B. 00000041 = 0x3030 0x3030 0x3030 0x3134
Holding	305				
Holding	306				
Holding	307				
Holding	308				
Holding	309				
Holding	310	5 x 16 Bit	Lesen/Schreiben	Gerätename	ASCII, Hexadezimal kodierte Zeichen, z. B. „Smart“ 0x6D53 0x72610 0x0074 x0000 0x0000
Holding	311				
Holding	312				
Holding	313				
Holding	314				
Holding	315	4 x 16 Bit	Lesen/Schreiben	IP-Adresse	Dezimal z. B. 192.168.0.8 (Default)
Holding	316				
Holding	317				
Holding	318				

Tabelle 7-4 Registerzuordnung, Typ Holding [...]

Typ	Adresse	Wert	Zugriff	Funktion	Kodierung
Holding	319	4 x 16 Bit	Lesen/Schreiben	Subnetzmaske	Dezimal z. B. 255.255.255.0 (Default)
Holding	320				
Holding	321				
Holding	322				
Holding	323	4 x 16 Bit	Lesen/Schreiben	Gateway	Dezimal z. B. 192.168.0.1 (Default)
Holding	324				
Holding	325				
Holding	326				
Holding	327	16 Bit	Lesen/Schreiben	Definition Ausgang ER	Dezimal, siehe <a href="#">Tabelle 7-6</a> „Funktionszuordnung der digitalen Ausgänge“
Holding	328	16 Bit	Lesen/Schreiben	Definition Ausgang LR	
Holding	329	16 Bit	Lesen/Schreiben	Definition Ausgang VR	
Holding	330	16 Bit	Lesen/Schreiben	Definition Ausgang CR	
Registeradressen zum Anschluss eines Energiemessgeräts					
Holding	331	16 Bit	Lesen/Schreiben	Spannung V1	Integer, nach der Dokumentation des angeschlossenen Energie- messgeräts (Default: Messgerät EEM-350-D-MCB von Phoenix Contact)
Holding	332	16 Bit	Lesen/Schreiben	Spannung V2	
Holding	333	16 Bit	Lesen/Schreiben	Spannung V3	
Holding	334	16 Bit	Lesen/Schreiben	Strom I1	
Holding	335	16 Bit	Lesen/Schreiben	Strom I2	
Holding	336	16 Bit	Lesen/Schreiben	Strom I3	
Holding	337	16 Bit	Lesen/Schreiben	Wirkleistung	
Holding	338	16 Bit	Lesen/Schreiben	Blindleistung	
Holding	339	16 Bit	Lesen/Schreiben	Scheinleistung	
Holding	340	16 Bit	Lesen/Schreiben	Leistungsfaktor	
Holding	341	16 Bit	Lesen/Schreiben	Energiemessgerät, total	
Holding	342	16 Bit	Lesen/Schreiben	Maximale Leistung (aktueller Ladevorgang)	
Holding	343	16 Bit	Lesen/Schreiben	Energiemessgerät, rücksetzbar	
Holding	344	16 Bit	Lesen/Schreiben	Netzfrequenz	
Holding	345	16 Bit	Lesen/Schreiben	Maximaler Strom I1	
Holding	346	16 Bit	Lesen/Schreiben	Maximaler Strom I2	
Holding	347	16 Bit	Lesen/Schreiben	Maximaler Strom I3	
Holding	348	16 Bit	Lesen/Schreiben	Rücksetzregister 1	
Holding	349	16 Bit	Lesen/Schreiben	Rücksetzwert 1	
Holding	350	16 Bit	Lesen/Schreiben	Rücksetzregister 2	
Holding	351	16 Bit	Lesen/Schreiben	Rücksetzwert 2	

## EV Charge Control

Tabelle 7-4 Registerzuordnung, Typ Holding [...]

Typ	Adresse	Wert	Zugriff	Funktion	Kodierung
Umrechnungsfaktoren der Werte aus dem Energiemessgerät					
Holding	352	32 Bit	Lesen/Schreiben	Spannung V1	Dezimal Default: Messgerät EEM-350-D-MCB von Phoenix Contact  Um die Werte in der maximalen Auflösung des Messgeräts zur Verfügung zu haben, können die Werte hier auf „1“ gesetzt werden.
Holding	353				
Holding	354	32 Bit	Lesen/Schreiben	Spannung V2	
Holding	355				
Holding	356	32 Bit	Lesen/Schreiben	Spannung V3	
Holding	357				
Holding	358	32 Bit	Lesen/Schreiben	Strom I1	
Holding	359				
Holding	360	32 Bit	Lesen/Schreiben	Strom I2	
Holding	361				
Holding	362	32 Bit	Lesen/Schreiben	Strom I3	
Holding	363				
Holding	364	32 Bit	Lesen/Schreiben	Wirkleistung	
Holding	365				
Holding	366	32 Bit	Lesen/Schreiben	Blindleistung	
Holding	367				
Holding	368	32 Bit	Lesen/Schreiben	Scheinleistung	
Holding	369				
Holding	370	32 Bit	Lesen/Schreiben	Leistungsfaktor	
Holding	371				
Holding	372	32 Bit	Lesen/Schreiben	Energiemessgerät, total	
Holding	373				
Holding	374	32 Bit	Lesen/Schreiben	Maximale Leistung (aktueller Ladevorgang)	
Holding	375				
Holding	376	32 Bit	Lesen/Schreiben	Energiemessgerät, rücksetzbar	
Holding	377				
Holding	378	32 Bit	Lesen/Schreiben	Netzfrequenz	
Holding	379				
Holding	380	32 Bit	Lesen/Schreiben	Maximaler Strom I1	
Holding	381				
Holding	382	32 Bit	Lesen/Schreiben	Maximaler Strom I2	
Holding	383				
Holding	384	32 Bit	Lesen/Schreiben	Maximaler Strom I3	
Holding	385				



Tabelle 7-4 Registerzuordnung, Typ Holding [...]

Typ	Adresse	Wert	Zugriff	Funktion	Kodierung
<b>Kommunikationsparameter</b>					
Holding	386	32 Bit	Lesen/Schreiben	Baud-Rate Kommunikation zum Energiemessgerät	Integer, Default = 9600 Max 115.200
Holding	387				
Holding	388	16 Bit	Lesen/Schreiben	Modbus-Adresse Energiemessgerät	Integer, Default = 5
Holding	389	16 Bit	Lesen/Schreiben	Abfragezyklus Energiemessgerät	Integer (ms), Default = 1000
Holding	390	16 Bit	Lesen/Schreiben	Aktivierung Ladeschutzüberwachung	Integer 1. Inaktiv 2. Spannungserkennung über Eingang CT 3. Auswertung NO-Hilfskontakt 4. Auswertung NC-Hilfskontakt 5. Auswertung Spannungsmessung Energiezähler
Holding	391	8 x 16 Bit	Lesen/Schreiben	Benennung Energiemessgerät	ASCII hex.-kodierte, 15 Zeichen + F68
Holding	392				
Holding	393				
Holding	394				
Holding	395				
Holding	396				
Holding	397				
Holding	398				

## EV Charge Control

Tabelle 7-4 Registerzuordnung, Typ Holding [...]

Typ	Adresse	Wert	Zugriff	Funktion	Kodierung
<b>Anzahl Datenwörter der Messwerte</b>					
Holding	500	16 Bit	Lesen/Schreiben	Spannung V1	Integer (0-2) (Default: Entsprechend Phoenix Contact Messgerät EEM-350-D-MCB)
Holding	501	16 Bit	Lesen/Schreiben	Spannung V2	
Holding	502	16 Bit	Lesen/Schreiben	Spannung V3	
Holding	503	16 Bit	Lesen/Schreiben	Strom I1	
Holding	504	16 Bit	Lesen/Schreiben	Strom I2	
Holding	505	16 Bit	Lesen/Schreiben	Strom I3	
Holding	506	16 Bit	Lesen/Schreiben	Wirkleistung	
Holding	507	16 Bit	Lesen/Schreiben	Blindleistung	
Holding	508	16 Bit	Lesen/Schreiben	Scheinleistung	
Holding	509	16 Bit	Lesen/Schreiben	Leistungsfaktor	
Holding	510	16 Bit	Lesen/Schreiben	Energiemessgerät total	
Holding	511	16 Bit	Lesen/Schreiben	Maximale Leistung (aktueller Ladevorgang)	
Holding	512	16 Bit	Lesen/Schreiben	Energiemessgerät rücksetzbar	
Holding	513	16 Bit	Lesen/Schreiben	Netzfrequenz	
Holding	514	16 Bit	Lesen/Schreiben	Maximaler Strom I1	
Holding	515	16 Bit	Lesen/Schreiben	Maximaler Strom I2	
Holding	516	16 Bit	Lesen/Schreiben	Maximaler Strom I3	
Holding	517	16 Bit	Lesen/Schreiben	Reset Energiezähler 1	
Holding	518	16 Bit	Lesen/Schreiben	Reset Energiezähler 2	
Holding	519	16 Bit	Lesen/Schreiben	Wartezeit Auswertung Schütz- überwachung	Integer (ms), Default 500 ms
Holding	520	16 Bit	Lesen/Schreiben	Definition Eingang LD	Dezimal siehe <a href="#">Tabelle 7-6 „Funktionszu- ordnung der digitalen Ausgänge“</a>
Holding	521	16 Bit	Lesen/Schreiben	Definition Eingang EN	
Holding	522	16 Bit	Lesen/Schreiben	Definition Eingang ML	
Holding	523	16 Bit	Lesen/Schreiben	Definition Eingang XR	
Holding	524	16 Bit	Lesen/Schreiben	Definition Eingang IN	
Holding	525	16 Bit	Lesen/Schreiben	Ansteuerungszeit Verriegelung in ms	Integer (ms), Default 500 ms
Holding	526	16 Bit	Lesen/Schreiben	Ansteuerungszeit Entriegelung in ms	Integer (ms), Default 500 ms
Holding	527	16 Bit	Lesen/Schreiben	Zeit zwischen Wiederholungen der Verriegelungsansteuerung	Integer (ms), Default 2000 ms
Holding	528	1 x 16 Bit	Lesen/Schreiben	Vorgabe Ladestrom	Vorgabe Ladestrom

Tabelle 7-4 Registerzuordnung, Typ Holding [...]

Typ	Adresse	Wert	Zugriff	Funktion	Kodierung
Holding	529	11 x 16 Bit	Lesen	ICCID SIM-Kartenummer (Integrated Circuit Card Identifier)	ASCII (nur relevant für EV-CC-AC1-M3-CBC-RCM-ETH-3G)
Holding	530				
Holding	531				
Holding	532				
Holding	533				
Holding	534				
Holding	535				
Holding	536				
Holding	537				
Holding	538				
Holding	539				
Holding	540	15 x 16 Bit	Lesen/Schreiben	APN-Access Point Name	ASCII (nur relevant für EV-CC-AC1-M3-CBC-RCM)
Holding	541				
Holding	542				
Holding	543				
Holding	544				
Holding	545				
Holding	546				
Holding	547				
Holding	548				
Holding	549				
Holding	550				
Holding	551				
Holding	552				
Holding	553				
Holding	554				
Holding	555	10 x 16 Bit	Lesen/Schreiben	APN-User Name	ASCII (nur relevant für EV-CC-AC1-M3-CBC-RCM-ETH-3G)
Holding	556				
Holding	557				
Holding	558				
Holding	559				
Holding	560				
Holding	561				
Holding	562				
Holding	563				
Holding	564				

## EV Charge Control

Tabelle 7-4 Registerzuordnung, Typ Holding [...]

Typ	Adresse	Wert	Zugriff	Funktion	Kodierung
Holding	565	10 x 16 Bit	Lesen/Schreiben	APN-User Passwort	ASCII (nur relevant für EV-CC-AC1-M3-CBC-RCM-ETH-3G)
Holding	566				
Holding	567				
Holding	568				
Holding	569				
Holding	570				
Holding	571				
Holding	572				
Holding	573				
Holding	574				
Holding	575	16 Bit	Lesen/Schreiben	PIN-Nummer der SIM-Karte	Dezimal 0000 – 9999 (nur relevant für EV-CC-AC1-M3-CBC-RCM-ETH-3G)
Holding	576	16 Bit	Lesen	RSSI - Received Signal Strength Indicator	Dezimal (nur relevant für EV-CC-AC1-M3-CBC-RCM-ETH-3G)
Holding	577	4 x 16 Bit	Lesen	IMEI - International Mobile Equipment Identity	Dezimal (nur relevant für EV-CC-AC1-M3-CBC-RCM-ETH-3G)
Holding	578				
Holding	579				
Holding	580				
Holding	600	16 Bit	Lesen/Schreiben	Modbus-Adresse Kartenleser	Dezimal, Default 1
Holding	601	2 x 16 Bit	Lesen/Schreiben	Modbus-Baudrate Kartenleser	Dezimal, Default 115200
Holding	602				
Holding	603	16 Bit	Lesen/Schreiben	RFID Card Reader Card Buzzer Coil Adresse	Dezimal, Default: 0
Holding	604	16 Bit	Lesen/Schreiben	RFID-Karten: Anzahl Datenworte	Dezimal, Default: 16
Holding	605	16 Bit	Lesen/Schreiben	RFID-Karten: Daten Adresse	Dezimal, Default: 17

Tabelle 7-4 Registerzuordnung, Typ Holding [...]

Typ	Adresse	Wert	Zugriff	Funktion	Kodierung
Holding	606	16 x 16 Bit	Lesen	RFID-Karten UID	32 Zeichen, Hexadezimal 0-F Beispiel: 450ECA25  [606]: 0x3235 [607]: 0x4341 [608]: 0x3045 [609]: 0x3435 [610]: 0x0000 ...
Holding	607				
Holding	608				
Holding	609				
Holding	610				
Holding	611				
Holding	612				
Holding	613				
Holding	614				
Holding	615				
Holding	616				
Holding	617				
Holding	618				
Holding	619				
Holding	620				
Holding	621				

Tabelle 7-5 Registerzuordnung, Typ COIL

Typ	Adresse	Wert	Zugriff	Funktion	Kodierung
COIL	400	1 Bit	Lesen/Schreiben	Ladevorgang freigeben	1 Bit
COIL	401	1 Bit	Lesen/Schreiben	Umstellung auf digitale Kommunikation (5%)	1 Bit
COIL	402	1 Bit	Lesen/Schreiben	Verfügbarkeit Ladestation	1 Bit
COIL	403	1 Bit	Lesen/Schreiben	Verriegelung via Modbus	1 Bit
COIL	404	1 Bit	Lesen/Schreiben	DHCP ein-/ausschalten	1 Bit
COIL	405	1 Bit	Lesen/Schreiben	Output-Register 1 steuern	1 Bit Funktionszuweisung zu den Ausgängen siehe <a href="#">Tabelle 7-5 auf Seite 70</a>
COIL	406	1 Bit	Lesen/Schreiben	Output-Register 2 steuern	
COIL	407	1 Bit	Lesen/Schreiben	Output-Register 3 steuern	
COIL	408	1 Bit	Lesen/Schreiben	Output-Register 4 steuern	
COIL	409	1 Bit	Lesen/Schreiben	Überstromabschaltung aktivieren	1 Bit 0: Überwachung inaktiv 1: Überwachung aktiviert Auslösecharakteristik: I / I <sub>max</sub> > 1,25: ca. 10 s I / I <sub>max</sub> > 1,1: ca. 100 s
COIL	410	1 Bit	Lesen/Schreiben	Byte-Reihenfolge Kommunikation Energiezähler	1 Bit, 0 = Little Endian, 1 = Big Endian
COIL	411				Reserviert
COIL	412	1 Bit	Lesen/Schreiben	Funktion „Status D, Fahrzeug abweisen“ aktiviert	1 Bit
COIL	413	1 Bit	Lesen/Schreiben	Reset Ladesteuerung	1 Bit
COIL	414				Reserviert
COIL	415				Reserviert
COIL	416				Reserviert
COIL	417	1 Bit	Lesen/Schreiben	Firmware-Update starten	Webserver startet mit Dialogfenster zum Firmware-Update
COIL	418				Reserviert
COIL	419	1 Bit	Lesen/Schreiben	RFID-Kartenleser aktivieren	1 Bit
COIL	420	1 Bit	Lesen/Schreiben	Buzzer am RFID-Kartenleser aktiviert (permanent)	1 Bit
COIL	421	1 Bit	Lesen/Schreiben	Buzzer am RFID-Kartenleser aktiviert (Einzelpuls)	1 Bit
COIL	422	1 Bit	Lesen/Schreiben	Byte-Reihenfolge Kommunikation RFID-Kartenleser (Modbus/RTU)	1 Bit, 0 = Little Endian 1 = Big Endian
COIL	423	1 Bit	Lesen	Freigabe über RFID-Whitelist aktiv	1 Bit
COIL	424	1 Bit	Lesen	RFID-Kartenleser: Karte erkannt	Lebensdauer des Signals (je nach eingesetztem RFID-Kartenleser)

Tabelle 7-5 Registerzuordnung, Typ COIL [...]

Typ	Adresse	Wert	Zugriff	Funktion	Kodierung
COIL	425	1 Bit	Lesen/Schreiben	RFID-Buzzer unterdrücken	Unterdrückung des Buzzer-Pulses für 60 s, anschließend wieder aktiv bzw. neu zu unterdrücken
COIL	426... 435		Reserviert für zukünftige Anwendungen		
COIL	436	1 Bit	Lesen	Ladevorgang Freigegeben	1: Ladevorgang freigegeben (durch OCPP-Backend, Ethernet, RFID oder digitalen Eingang) 0: Ladevorgang nicht freigegeben

### 7.3 Funktionszuordnung Ein- und Ausgangsregister

Sie können den digitalen Ein- und Ausgängen unterschiedliche Funktionen zuordnen, indem Sie in den Registern entsprechende Werte verwenden:

- Register 327 bis 330 für die digitalen Ausgänge (Tabelle 7-6)
- Register 520 bis 524 für die digitalen Eingänge (Tabelle 7-7)

Tabelle 7-6 Funktionszuordnung der digitalen Ausgänge

Wert	Funktion
0	Inaktiv
1	Ladesteuerung im Status A
2	Ladesteuerung im Status B
3	Ladesteuerung im Status B und PWM EIN
4	Ladesteuerung im Status B und PWM AUS
5	Ladesteuerung im Status C
6	Ladesteuerung im Status D
7	Ladesteuerung im Status E
8	Ladesteuerung im Status F
9	Ladesteuerung im Status A oder B
10	Ladesteuerung im Status A oder B und PWM EIN
11	Ladesteuerung im Status A oder B und PWM AUS
12	Ladesteuerung im Status A, B oder C
13	Ladesteuerung im Status A, B oder D
14	Ladesteuerung im Status A bis D
15	Ladesteuerung im Status E oder F (Default für Ausgang ER)
16	Ladesteuerung im Status C oder D (Default für Ausgang VR)
17	PWM EIN (Default für Ausgang CR)
18	Gültiger Proximity erkannt
19	Ungültiger Proximity erkannt
20	13-A-Ladestecker erkannt
21	20-A-Ladestecker erkannt
22	32-A-Ladestecker erkannt
23	63-A-Ladestecker erkannt
24	13-A- oder 20-A-Ladestecker erkannt
25	13-A-, 20-A- oder 32-A-Ladestecker erkannt
26	Ladestecker mit geringer Stromtragfähigkeit abgewiesen
27	Ladesteuerung schaltet das Ladeschutz EIN
28	Status D Belüftung an
29	Verriegelung aktiv (Default für Ausgang LR)
30	Register Ausgang 1
31	Register Ausgang 2



Tabelle 7-6 Funktionszuordnung der digitalen Ausgänge [...]

Wert	Funktion
32	Register Ausgang 3
33	Register Ausgang 4
34	Überstrom detektiert
35	Ladeschützüberwachung ausgelöst
36	Status D, Fahrzeug abgewiesen
37	Fahrzeug angeschlossen im Status B oder C oder D

Tabelle 7-7 Funktionszuordnung der digitalen Eingänge

Wert	Funktion
0	Inaktiv
1	Freigabe Ladevorgang permanentes High-Signal (Default für Eingang EN)
2	Verfügbarkeit Ladestation (Default für Eingang XR)
3	Rückmeldung Verriegelung Ladestecker (Default für Eingang LD)
4	Verriegelung (permanentes High-Signal)
5	Schützüberwachung über NO-Hilfskontakt
6	Schützüberwachung über NC-Hilfskontakt
7	PWM-Signal auf 5 %
8	Ladestrom auf 6 A
9	Ladestrom auf 10 A
10	Ladestrom auf 13 A
11	Ladestrom auf 16 A (Default für Eingang IN)
12	Ladestrom auf 20 A
13	Ladestrom auf 32 A
14	Ladestrom auf 63 A
15	Ladestrom auf 70 A
16	Freigabe Ladevorgang gepulstes Signal
17	Verriegelung (gepulstes Signal) (Default für Eingang ML)



# A Verzeichnisanhang

## A 1 Abbildungsverzeichnis

### Kapitel 3

Bild 3-2:	Bedienelemente und Anzeigen .....	15
Bild 3-3:	Abmessungen Ladesteuerung .....	17
Bild 3-4:	Abmessungen Messsensor .....	17

### Kapitel 4

Bild 4-1:	Montage auf Tragschiene .....	20
Bild 4-2:	Demontage von Tragschiene .....	20
Bild 4-3:	Anschluss Versorgungsspannung und Ladeschutz .....	21
Bild 4-4:	Lastschützüberwachung mit Hilfskontakten .....	22
Bild 4-5:	Anschluss Strommesswandler für Differenzstromüberwachung .....	23
Bild 4-6:	Ladefall C, Ladestation mit Fahrzeug-Ladestecker .....	24
Bild 4-7:	Ladefall B, Ladestation mit Infrastruktur-Ladedose .....	24
Bild 4-8:	Anschluss Infrastruktur-Ladedose .....	25
Bild 4-9:	Schalthysterese der digitalen Eingänge .....	26
Bild 4-10:	Beschaltung der digitalen Eingänge, interne Versorgung .....	26
Bild 4-11:	Beschaltung der digitalen Eingänge, externe Versorgung .....	27
Bild 4-12:	Beschaltung der digitalen Ausgänge, interne Einspeisung .....	28
Bild 4-13:	Beschaltung der digitalen Ausgänge, externe Einspeisung .....	29
Bild 4-14:	Anschluss des Energiezählers über RS-485 .....	30
Bild 4-15:	Anschluss eines RFID-Kartenlesers über RS-485 (Beispiel Quio QDE 950-4) .....	31

### Kapitel 5

Bild 5-1:	Control-Pilot-Signal .....	35
Bild 5-2:	Typischer Verlauf des Control-Pilot-Signals .....	36
Bild 5-3:	Aktivierungsmodus .....	39
Bild 5-4:	Vereinfachter Control-Pilot .....	39
Bild 5-5:	Proximity-Signal (Proximity Plug) .....	40

## Kapitel 6

Bild 6-1:	Registerkarte „Status“ .....	42
Bild 6-2:	Registerkarte „Network“ .....	47
Bild 6-3:	Registerkarte „Network (3G-Version)“ .....	48
Bild 6-4:	Registerkarte „Config“ .....	50
Bild 6-5:	Registerkarte „Energy Meter“ .....	53
Bild 6-6:	Registerkarte „Card Reader“ .....	56

---

## Bitte beachten Sie folgende Hinweise

### Allgemeine Nutzungsbedingungen für Technische Dokumentation

Phoenix Contact behält sich das Recht vor, die technische Dokumentation und die in den technischen Dokumentationen beschriebenen Produkte jederzeit ohne Vorankündigung zu ändern, zu korrigieren und/oder zu verbessern, soweit dies dem Anwender zumutbar ist. Dies gilt ebenfalls für Änderungen, die dem technischen Fortschritt dienen.

Der Erhalt von technischer Dokumentation (insbesondere von Benutzerdokumentation) begründet keine weitergehende Informationspflicht von Phoenix Contact über etwaige Änderungen der Produkte und/oder technischer Dokumentation. Sie sind dafür eigenverantwortlich, die Eignung und den Einsatzzweck der Produkte in der konkreten Anwendung, insbesondere im Hinblick auf die Befolgung der geltenden Normen und Gesetze, zu überprüfen. Sämtliche der technischen Dokumentation zu entnehmenden Informationen werden ohne jegliche ausdrückliche, konkludente oder stillschweigende Garantie erteilt.

Im Übrigen gelten ausschließlich die Regelungen der jeweils aktuellen Allgemeinen Geschäftsbedingungen von Phoenix Contact, insbesondere für eine etwaige Gewährleistungshaftung.

Dieses Handbuch ist einschließlich aller darin enthaltenen Abbildungen urheberrechtlich geschützt. Jegliche Veränderung des Inhaltes oder eine auszugsweise Veröffentlichung sind nicht erlaubt.

Phoenix Contact behält sich das Recht vor, für die hier verwendeten Produktkennzeichnungen von Phoenix Contact-Produkten eigene Schutzrechte anzumelden. Die Anmeldung von Schutzrechten hierauf durch Dritte ist verboten.

Andere Produktkennzeichnungen können gesetzlich geschützt sein, auch wenn sie nicht als solche markiert sind.

---

## So erreichen Sie uns

### Internet

Aktuelle Informationen zu Produkten von Phoenix Contact und zu unseren Allgemeinen Geschäftsbedingungen finden Sie im Internet unter:

[phoenixcontact.com](http://phoenixcontact.com).

Stellen Sie sicher, dass Sie immer mit der aktuellen Dokumentation arbeiten.

Diese steht unter der folgenden Adresse zum Download bereit:

[phoenixcontact.net/products](http://phoenixcontact.net/products).

### Länderververtretungen

Bei Problemen, die Sie mit Hilfe dieser Dokumentation nicht lösen können, wenden Sie sich bitte an Ihre jeweilige Länderververtretung.

Die Adresse erfahren Sie unter [phoenixcontact.com](http://phoenixcontact.com).

### Herausgeber

PHOENIX CONTACT GmbH & Co. KG

Flachsmarktstraße 8

32825 Blomberg

DEUTSCHLAND

Wenn Sie Anregungen und Verbesserungsvorschläge zu Inhalt und Gestaltung unseres Handbuchs haben, würden wir uns freuen, wenn Sie uns Ihre Vorschläge zusenden an:

[tecdoc@phoenixcontact.com](mailto:tecdoc@phoenixcontact.com)



PHOENIX CONTACT GmbH & Co. KG  
Flachsmarktstraße 8  
32825 Blomberg, Germany  
Phone: +49 5235 3-00  
Fax: +49 5235 3-41200  
E-mail: [info@phoenixcontact.com](mailto:info@phoenixcontact.com)  
[phoenixcontact.com](http://phoenixcontact.com)

© PHOENIX CONTACT 2018-10-23

108191\_de\_02  
Order No. —02